

电缸 旋转型

标准型 **RCP2-RT** 系列

无尘室对应型 **RCP2CR-RT** 系列

防尘防滴对应型 **RCP2W-RT** 系列

追加刹车选项



代理店

可进行平稳的启动、停止、 多点定位的旋转型 形状、尺寸均丰富的产品阵容

※追加带刹车选项

系列的特点

1 电缸 旋转型的特点

可如直动轴一样进行简单控制。

可进行速度、加减速度控制/可进行多点定位(512点)/可进行间距进给/可进行范围输出/
可在移动过程中变更速度/可暂停

通过与直动轴组合,可实现控制。

若使用多轴型控制器,可与直动轴组合进行控制。
使用程序控制器,也可进行插补动作。

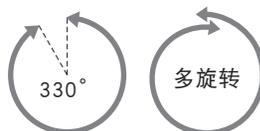
对应各个安装方向。

若追加刹车选项,可保持切断电源时的停止位置。
(建议横向竖立、垂直安装时使用。)

2 丰富的类型

备有18种类型,可根据使用环境选择最适合的机型。

- 尺寸: 3种(小型、中型、大型)
- 形状: 2种(纵型、扁平型)
- 旋转角度: 2种(330度规格、多旋转规格)
※多旋转规格仅指针模式可无限旋转。



3 备有无尘室对应和防尘防滴对应

备有无尘室对应型和防尘防滴对应型。

您可选择根据您的使用环境,选择适合的类型。



洁净度

表示洁净度的标准分为以下2种。

1. Fed.Std.209D标准

以0.5μm以上的粒子为基准,表示1立方英尺空气中的粒子数。

·表示方式: Class1、10、100、1,000、10,000、100,000

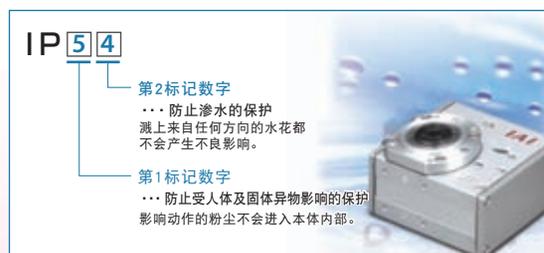
2. JIS B9920(ISO 14644-1)标准

将1m³空气中0.1μm以上的粒子数以10的乘方表示时,以该指数表示。

·表示方式: Class1~Class8

IP

IEC标准规定的防水及防尘程度等级。



产品阵容

系列	种类	类型	外观	旋转角度	本体宽度 (mm)	最大转矩(N·m)			刊载页	
						减速比1/20	减速比1/30	减速比1/45		
RCP2	小型	纵型	RTBS		330	45	—	0.24	0.36	P3
			RTBSL	360						
		扁平型	RTCS		330	72				P5
			RTCSL	360						
	中型	纵型	RTB		330	50	1.1	1.7	—	P7
			RTBL	360						
		扁平型	RTC		330	88				P9
			RTCL	360						
	大型	纵型	RTBB		330	76	3	4.6	—	P11
			RTBBL	360						
		扁平型	RTCB		330	124				P13
			RTCBL	360						
RCP2CR (无尘室对应) RCP2W (防尘防滴对应)	小型	纵型	RTBS		330	45	—	0.24	0.36	P15
			RTBSL	360						
		扁平型	RTCS		330	78				P17
			RTCSL	360						
	中型	纵型	RTB		330	50	1.1	1.7	—	P19
			RTBL	360						
		扁平型	RTC		330	95				P21
			RTCL	360						
	大型	纵型	RTBB		330	76	3	4.6	—	P23
			RTBBL	360						
		扁平型	RTCB		330	132				P25
			RTCBL	360						

※照片为标准型。

适用控制器

※下述控制器为一部分。关于其他适用控制器，请确认产品规格刊载页的“适用控制器表”。

单轴位置控制器
PCON-CA/CB
PCON-CYB/PLB/POB



位置控制器多轴型
MSEP
MCON



程序控制器多轴型
MSEL-PC/PG



RCP2-RTBS/RTBSL 电缸 旋转型 小型纵型 主体宽度45mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2	I	20P					
系列	类型	编码器种类	马达种类	减速比	旋转角度	适用控制器	电缆长度	选项
	RTBS :330度旋转规格 RTBSL:多旋转规格	I:增量型规格 ※使用简易绝对型 时型号也为“1”。	20P:脉冲马达 20□尺寸	30:减速比 1/30 45:减速比 1/45	330:330度 (RTBS专用) 360:360度 (RTBSL专用)	P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEP/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB	N:无 P:1m S:3m M:5m X□:指定长度	参阅下述选项 价格表

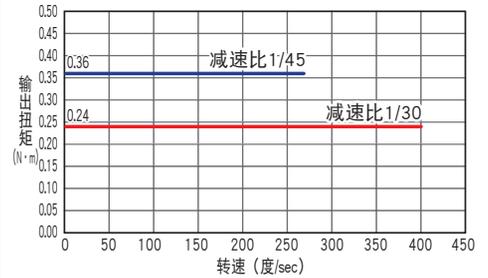
※不附带控制器。



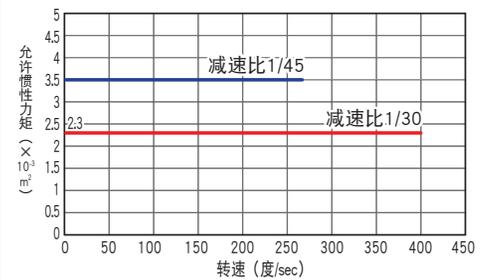
※可按上述姿势安装。



■转速与输出扭矩的关系图



■转速与允许惯性力矩的关系图



- POINT**
选型注意事项
- (1)随着转速的增大,输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - (2)被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - (3)移动时的额定加速度为0.2G。
 - (4)使用多旋转规格进行无限旋转动作时,不可使用PMEC/PSEP控制器,敬请注意。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2-RTBS-I-20P-30-330-①-②-③	1/30	0.24	0.0023	330
RCP2-RTBS-I-20P-45-330-①-②-③	1/45	0.36	0.0035	
RCP2-RTBSL-I-20P-30-360-①-②-③	1/30	0.24	0.0023	360
RCP2-RTBSL-I-20P-45-360-①-②-③	1/45	0.36	0.0035	

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/30	400
1/45	266

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTBS	330	—
RTBSL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格
标准型 (机械电缆)	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
	—	—

※电缆为马达编码器一体型电缆,标准型采用机械电缆规格。
※维护用电缆请参阅封底。

③选项价格表(标准价格)

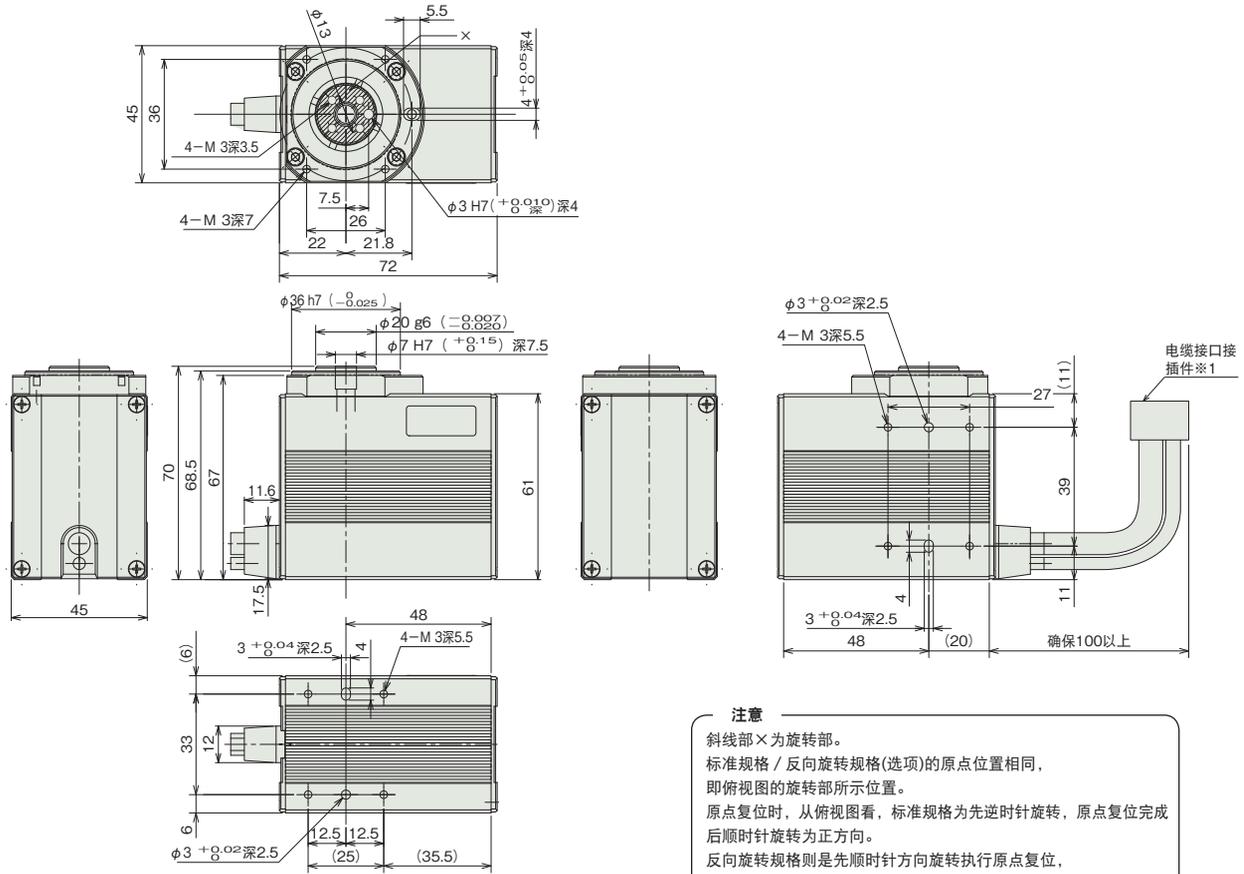
名称	选项记号	参考页	标准价格
反向旋转规格	NM	参照综合产品目录	—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	双曲线齿轮
重复定位精度	±0.05度
原点复位精度	±0.05度以内(RTBS) / ±0.05度以内(RTBSL)
空转	±0.1度
允许推力负载	30N
允许负载力矩	3.6N·m
质量	0.52kg
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。



注意
斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同, 即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时, 从俯视图看, 标准规格为先顺时针旋转, 原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位, 原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因, 出厂后无法变更旋转方向, 请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。

质量(kg) 0.52

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-20P①-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-20PWAI-PL①-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-20P①-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-20PI-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-20P①-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-20P①-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-20P①-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-20P①-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※①编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※② N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号
※③ I/O种类(NP/PN) 但MSEL不能兼容WAI与SA。
※④轴数
※⑤现场网络记号

RCP2-RTCS/RTCSL 电缸 旋转型 小型扁平型 主体宽度72mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2	—	—	I	—	20P	—	—	—	—	—	—	—	—
系列	—	—	—	编码器种类	—	马达种类	—	—	—	—	—	—	—	—
	RTCS:330度旋转规格 RTCSL:多旋转规格		I:增量型规格 ※使用简易绝对型 时型号也为“I”。		20P:脉冲马达 20口尺寸	30:减速比 1/30 45:减速比 1/45		330:330度 (RTCS专用) 360:360度 (RTCSL专用)		P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEP/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB		N:无 P:1m S:3m M:5m X□:指定长度		※参阅下述选项 价格表

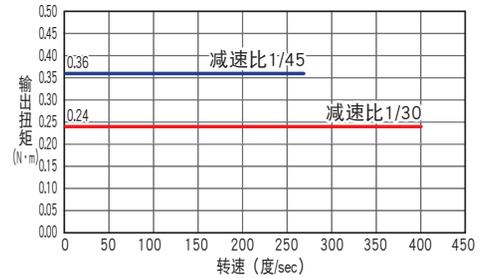
※不带控制器。



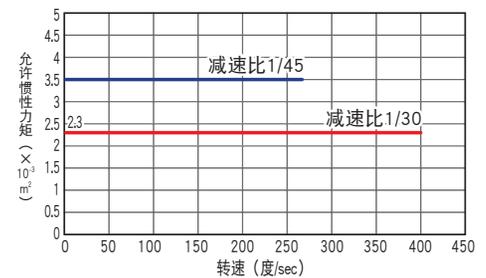
※可按上述姿势安装。



■转速与输出扭矩的关系图



■转速与允许惯性力矩的关系图



- POINT**
选型注意
事项
- (1)随着转速的增大,输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - (2)被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - (3)移动时的额定加速度为0.2G。
 - (4)使用多旋转规格进行无限旋转动作时,不可使用PMEC/PSEP控制器,敬请注意。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2-RTCS-I-20P-30-330-①-②-③	1/30	0.24	0.0023	330
RCP2-RTCS-I-20P-45-330-①-②-③	1/45	0.36	0.0035	
RCP2-RTCSL-I-20P-30-360-①-②-③	1/30	0.24	0.0023	360
RCP2-RTCSL-I-20P-45-360-①-②-③	1/45	0.36	0.0035	

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/30	400
1/45	266

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTCS	330	—
RTCSL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格
标准型 (机械电缆)	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
		—

※电缆为马达编码器一体型电缆,标准型采用机械电缆规格。
※维护用电缆请参阅封底。

③选项价格表(标准价格)

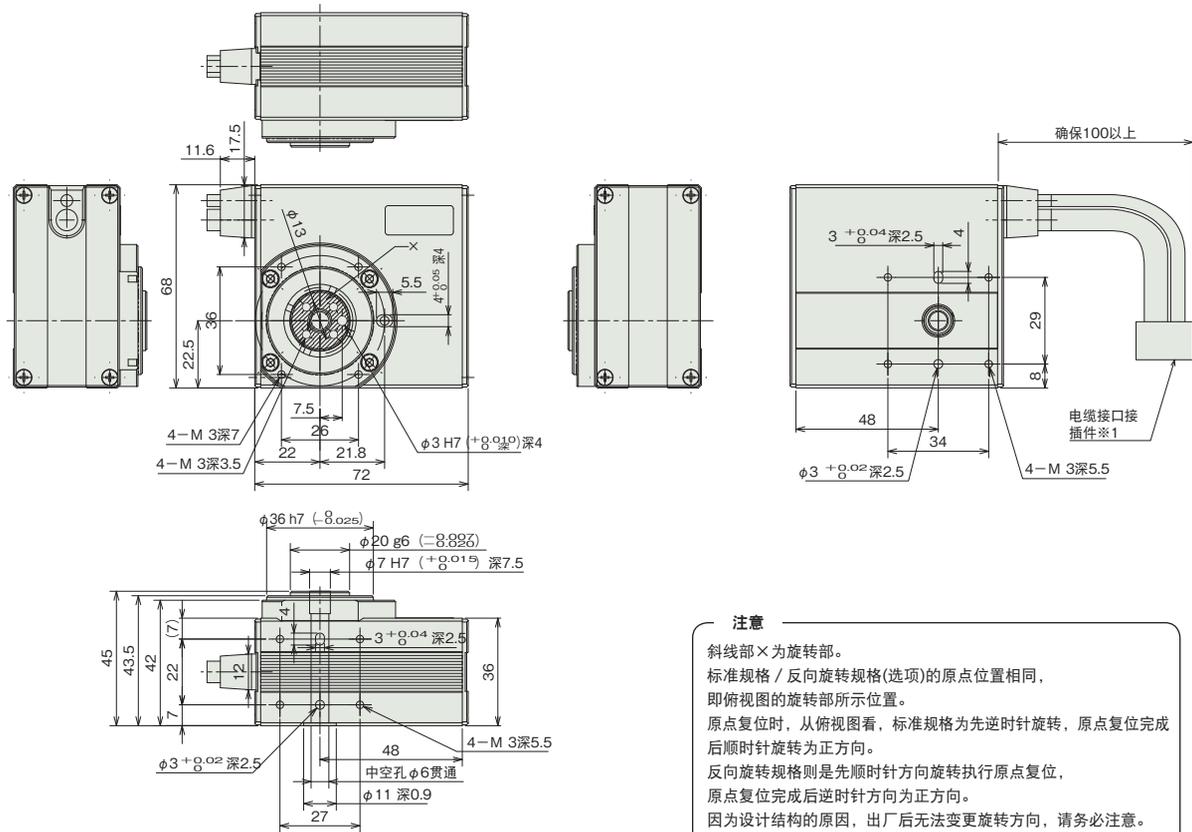
名称	选项记号	参考页	标准价格
反向旋转规格	NM	综合产品目录参照	—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	双曲线齿轮
重复定位精度	±0.05度
原点复位精度	±0.05度以内(RTCS) / ±0.05度以内(RTCSL)
空转	±0.1度
允许推力负载	30N
允许负载力矩	3.6N·m
质量	0.48kg
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。



注意

斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同, 即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时, 从俯视图看, 标准规格为先逆时针旋转, 原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位, 原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因, 出厂后无法变更旋转方向, 请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。

质量(kg) 0.48

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-20P①-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-20PWAI-PL①-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-20P①-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-20PI-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-20P①-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-20P①-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-20P①-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-20P①-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※①编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※④ N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号
※① I/O种类(NP / PN) 但MSEL不能兼容WAI与SA。
※①轴数
※④现场网络记号

RCP2-RTB/RTBL 电缸 旋转型 中型纵型 主体宽度50mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2	I	28P					
系列	类型	编码器种类	马达种类	减速比	旋转角度	适用控制器	电缆长度	选项
RTB :330度旋转规格 RTBL:多旋转规格	I: 增量型规格 ※使用简易绝对型时型号也为“1”。	28P:脉冲马达 28口尺寸	20:减速比 1/20 30:减速比 1/30	330:330度 (RTB专用) 360:360度 (RTBL专用)	P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEP/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB	N: 无 P: 1m S: 3m M: 5m X□□: 指定长度 R□□: 机械电缆	参阅下述选项价格表	

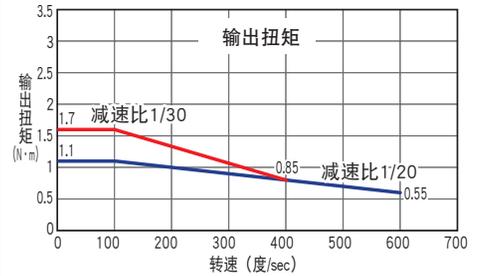
※不附带控制器。



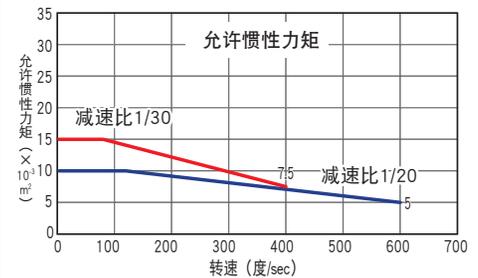
※可按上述姿势安装。



■转速与输出扭矩的关系图



■转速与允许惯性力矩的关系图



- POINT**
选型注意事项
- (1)随着转速的增大, 输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - (2)被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - (3)移动时的额定加速度为0.3G。
 - (4)使用多旋转规格进行无限旋转动作时, 不可使用PMEC/PSEP控制器, 敬请注意。
 - (5)刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - (6)可能无法同时满足允许惯性和允许制动扭矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2-RTB-I-28P-20-330-①-②-③	1/20	1.1	0.01	330
RCP2-RTB-I-28P-30-330-①-②-③	1/30	1.7	0.015	
RCP2-RTBL-I-28P-20-360-①-②-③	1/20	1.1	0.01	360
RCP2-RTBL-I-28P-30-360-①-②-③	1/30	1.7	0.015	

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/20	600
1/30	400

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTB	330	—
RTBL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格
标准型	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※维护用电缆请参阅封底。

③选项价格表(标准价格)

名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	综合产品目录参照	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

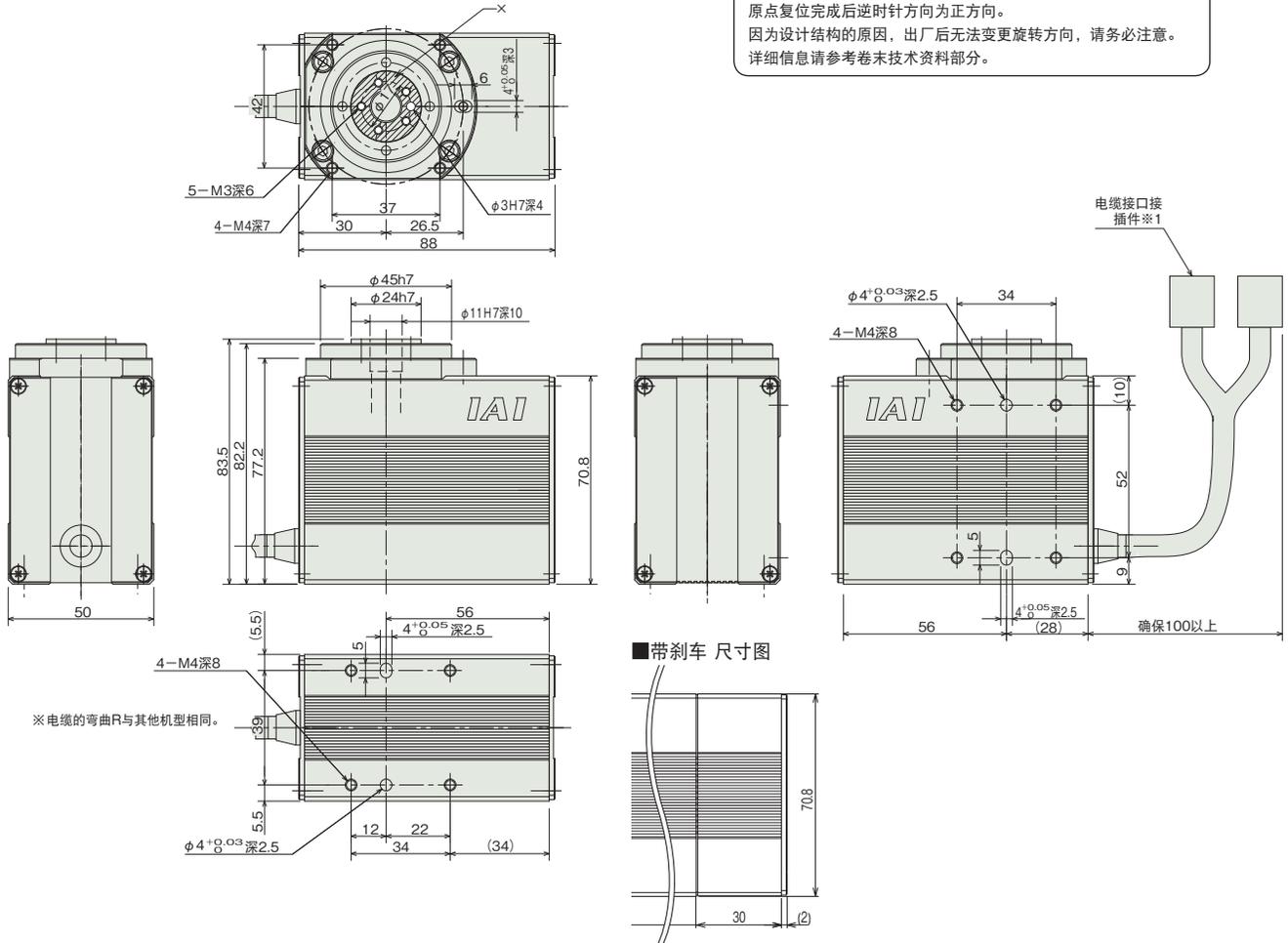
项目	内容
驱动方式	双曲线齿轮
重复定位精度	±0.01度
原点复位精度	±0.01度以内 (RTB) / ±0.05度以内 (RTBL)
空转	±0.1度
允许推力负载	50N
允许负载力矩	3.9N·m
刹车保持扭矩	0.4N·m
质量	0.86kg
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。

注意

斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同,
即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时,从俯视图看,标准规格为先逆时针旋转,原点复位完成后顺时针旋转为正向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位,
原点复位完成后逆时针方向为正向。
因为设计结构的原因,出厂后无法变更旋转方向,请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。



※带车型为1.2kg
质量(kg) 0.86

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-28P①-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-28PWAI-PL①-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-28P①-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-28PI-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~ 230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-28P①-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-28P①-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-28P①-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-28P①-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※①编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※④ N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号
※① I/O种类(NP / PN)
※④轴数
※④现场网络记号
但MSEL不能兼容WAI与SA。

RCP2-RTBB/RTBBL 电缸 旋转型 大型纵型 主体宽度76mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2	—	—	I	—	35P	—	—	—	—	—	—	—
系列	RTBB :330度旋转规格 RTBBL:多旋转规格	—	—	I:增量型规格 ※使用简易绝对型时型号也为“1”。	—	35P:脉冲马达 35□尺寸	—	—	—	—	—	—	—
类型													
编码器种类													
马达种类													
减速比													
旋转角度													
适用控制器													
电缆长度													
选项													

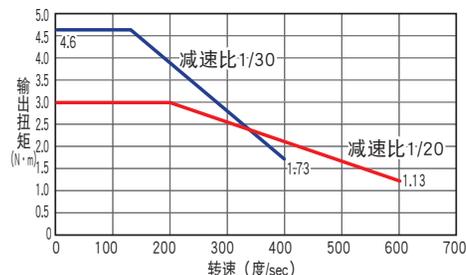
※不带带控制器。



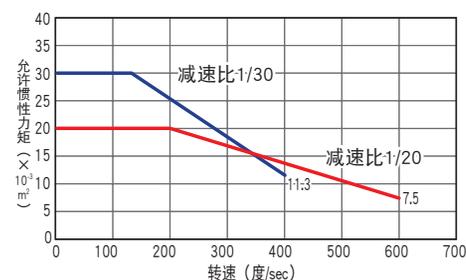
※可按上述姿势安装。



■转速与输出扭矩的关系图



■转速与允许惯性力矩的关系图



- POINT** 选型注意事项
- (1)随着转速的增大,输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - (2)被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - (3)移动时的额定加速度为0.3G。
 - (4)使用多旋转规格进行无限旋转动作时,不可使用PMEC/PSEP控制器,敬请注意。
 - (5)刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - (6)可能无法同时满足允许惯性和允许制动扭矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2-RTBB-I-35P-20-330-①-②-③	1/20	3.0	0.02	330
RCP2-RTBB-I-35P-30-330-①-②-③	1/30	4.6	0.03	
RCP2-RTBBL-I-35P-20-360-①-②-③	1/20	3.0	0.02	360
RCP2-RTBBL-I-35P-30-360-①-②-③	1/30	4.6	0.03	

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/20	600
1/30	400

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTBB	330	—
RTBBL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格
标准型	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※维护用电缆请参阅封底。

③选项价格表(标准价格)

名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	综合产品目录参照	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	双曲线齿轮
重复定位精度	±0.01度
原点复位精度	±0.01度以内(RTBB) / ±0.03度以内(RTBBL)
空转	±0.1度
允许推力负载	200N
允许负载力矩	17.7N·m
刹车保持扭矩	2.9N·m
质量	2.3kg
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)

RCP2-RTCB/RTCBL 电缸 旋转型 大型扁平型 主体宽度124mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2	—	—	I	—	35P	—	—	—	—	—	—	—
系列	—	—	—	编码器种类	—	—	—	—	—	—	—	—	—
类型	RTCB :330度旋转规格 RTCBL :多旋转规格	—	—	I:增量型规格 ※使用简易绝对型时型号也为“1”。	—	35P:脉冲马达 35□尺寸	—	—	—	—	—	—	—
马达种类	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
减速比	—	—	—	—	—	20:减速比 1/20 30:减速比 1/30	—	—	—	—	—	—	—
旋转角度	—	—	—	—	—	330:330度 (RTCB专用) 360:360度 (RTCBL专用)	—	—	—	—	—	—	—
适用控制器	—	—	—	—	—	P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEP/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB	—	—	—	—	—	—	—
电缆长度	—	—	—	—	—	N:无 P:1m S:3m M:5m X□:指定长度 R□:机械电缆	—	—	—	—	—	—	—
选项	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

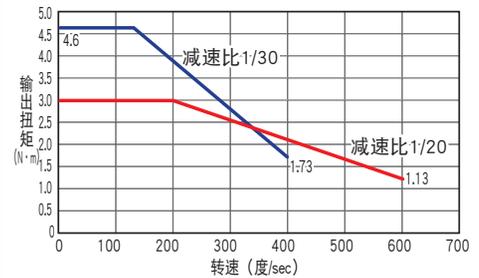
※不附带控制器。 参阅下述选项价格表



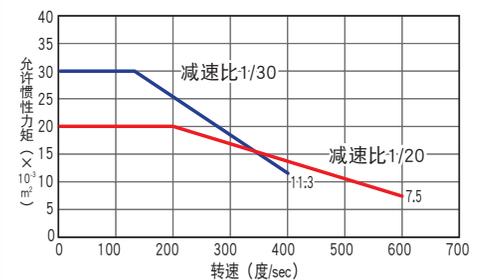
※可按上述姿势安装。



■转速与输出扭矩的关系图



■转速与允许惯性力矩的关系图



- POINT** 选型注意事项
- 随着转速的增大，输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - 被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - 移动时的额定加速度为0.3G。
 - 使用多旋转规格进行无限旋转动作时，不可使用PMEC/PSEP控制器，敬请注意。
 - 刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - 可能无法同时满足允许惯性和允许制动扭矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2-RTCB-I-35P-20-330-①-②-③	1/20	3.0	0.02	330
RCP2-RTCB-I-35P-30-330-①-②-③	1/30	4.6	0.03	
RCP2-RTCBL-I-35P-20-360-①-②-③	1/20	3.0	0.02	360
RCP2-RTCBL-I-35P-30-360-①-②-③	1/30	4.6	0.03	

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/20	600
1/30	400

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTCB	330	—
RTCBL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格
标准型	P (1m)	—
	S (3m)	—
	M (5m)	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—

※维护用电缆请参阅封底。

③选项价格表(标准价格)

名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	综合产品目录参照	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	双曲线齿轮
重复定位精度	±0.01度
原点复位精度	±0.01度以内(RTCB) / ±0.03度以内(RTCBL)
空转	±0.1度
允许推力负载	200N
允许负载力矩	17.7N·m
刹车保持扭矩	2.9N·m
质量	2.2kg
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)

RCP2CR-RTBS/RTBSL

无尘室对应 电缸 旋转型 小型纵型 主体宽度45mm 脉冲马达

RCP2W-RTBS/RTBSL

防尘防滴对应 电缸 旋转型 小型纵型 主体宽度45mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2CR RCP2W	—	—	I	—	20P	—	—	—	—	—	—	—	—	—
系列	RTBS : 330度旋转规格 RTBSL : 多旋转规格	—	—	I : 增量型规格 ※使用简易绝对型 时型号也为“1”。	—	20P: 脉冲马达 20□尺寸	—	—	—	—	—	—	—	—	—
类型	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
编码器种类	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
马达种类	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
减速比	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
旋转角度	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
适用控制器	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
电缆长度	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
选项	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

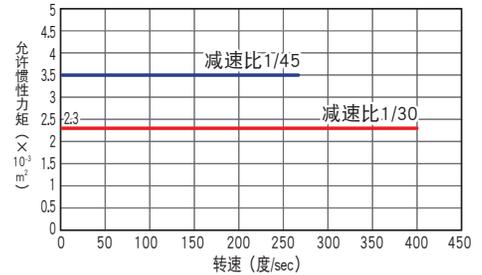
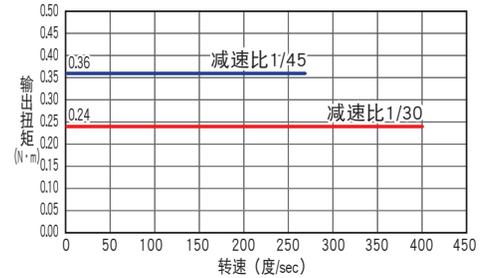
※不附带控制器。



※可按上述姿势安装。



■速度与输出扭矩，允许惯性力矩的关系图



- POINT** 选型注意事项
- (1) 随着转速的增大，输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - (2) 被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - (3) 移动时的额定加速度为0.2G。
 - (4) 使用多旋转规格进行无限旋转动作时，不可使用PMEC/PSEP控制器，敬请注意。
 - (5) 刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - (6) 可能无法同时满足允许惯性和允许制动力矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2CR/W-RTBS-I-20P-30-330-①-②-③	1/30	0.24	0.0023	330
RCP2CR/W-RTBS-I-20P-45-330-①-②-③	1/45	0.36	0.0035	
RCP2CR/W-RTBSL-I-20P-30-360-①-②-③	1/30	0.24	0.0023	360
RCP2CR/W-RTBSL-I-20P-45-360-①-②-③	1/45	0.36	0.0035	

记号说明 ① 适用控制器 ② 电缆长度 ③ 选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/30	400
1/45	266

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTBS	330	—
RTBSL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格	
		P3	P1
标准型	P (1m)	—	—
	S (3m)	—	—
	M (5m)	—	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—	P1用为标准机械手电缆
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—	
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—	
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—	
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—	

③选项价格表(标准价格)

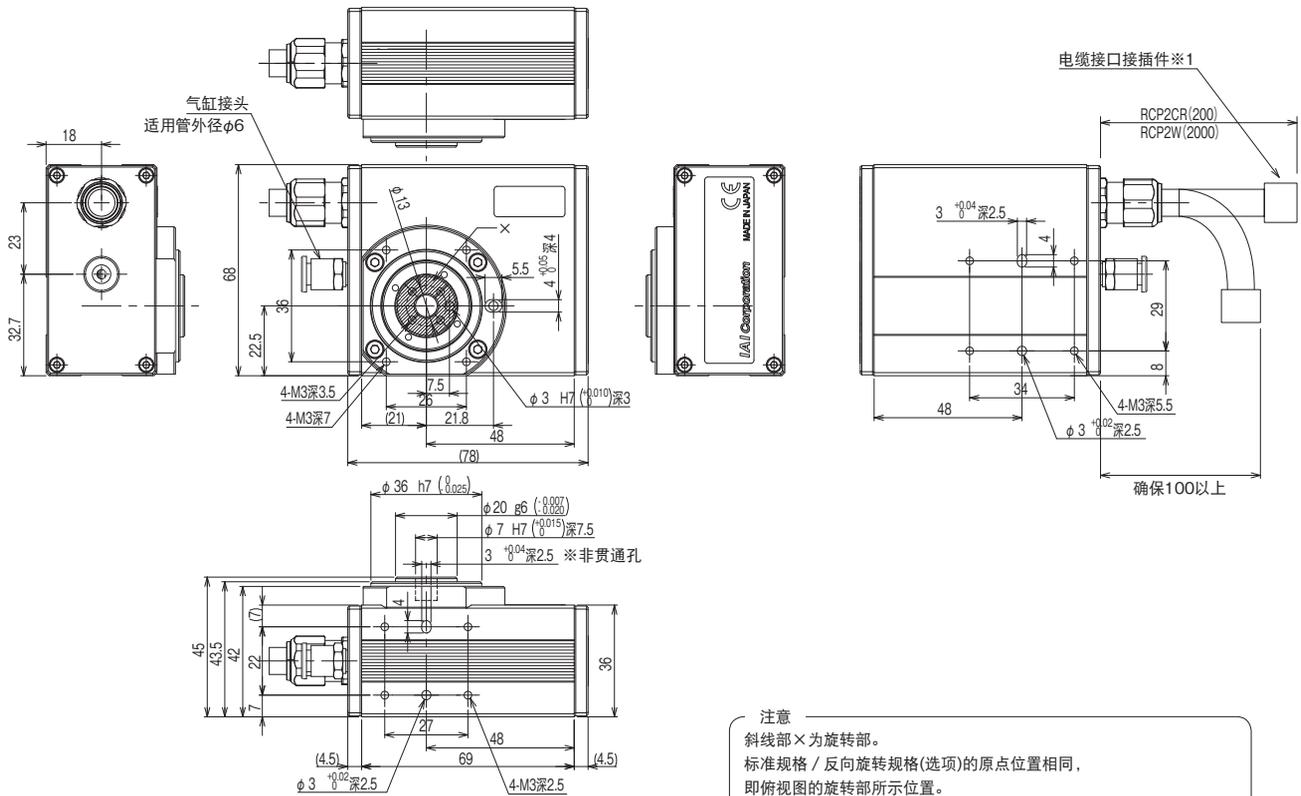
名称	选项记号	参考页	标准价格
反向旋转规格	NM	参照综合产品目录	—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

项目	内容	
	无尘室对应	防尘防滴对应
驱动方式	双曲线齿轮	
重复定位精度	±0.05度	
原点复位精度	±0.05度以内(RTBS) / ±0.05度以内(RTBSL)	
空转	±0.1度	
允许推力负载	30N	
允许负载力矩	3.6N·m	
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)	
洁净度	Class 10(Fed标准)	—
	相当于Class 2.5(ISO标准)	—
吸气用气管接头	单触式管接头	—
	适用管径 φ6	—
吸气流	10 NI/min	—
保护等级	—	相当于IP54
空气净化用气管接头	—	单触式管接头
	—	适用管径 φ6
空气净化流量	—	15 NI/min
质量	0.6kg	



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。



注意
斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同, 即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时, 从俯视图看, 标准规格为先逆时针旋转, 原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位, 原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因, 出厂后无法变更旋转方向, 请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-20P①-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-20PWAI-PL①-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-20P①-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-20PI-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~ 230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-20P①-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-20P①-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-20P①-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-20P①-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※①编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※④ N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号
※① I/O种类(NP/PN)
※①轴数
※①现场网络记号
但MSEL不能兼容WAI与SA。

RCP2CR-RTB/RTBL

无尘室对应 电缸 旋转型 中型纵型 主体宽度50mm 脉冲马达

RCP2W-RTB/RTBL

防尘防滴对应 电缸 旋转型 中型纵型 主体宽度50mm 脉冲马达

型号项目	RCP2CR RCP2W	系列	类型	编码器种类	马达种类	减速比	旋转角度	适用控制器	电缆长度	选项
			RTB :330度旋转规格 RTBL:多旋转规格	I:增量型 规格 ※使用简易绝对型 时型号也为“I”。	28P:脉冲马达 28口尺寸	20:减速比 1/20 30:减速比 1/30	330:330度 (RTB专用) 360:360度 (RTBL专用)	P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEF/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB	N:无 P:1m S:3m M:5m X□□:指定长度 R□□:机械电缆	NM:反向旋转规格 SA:轴接头 TA:平台接头

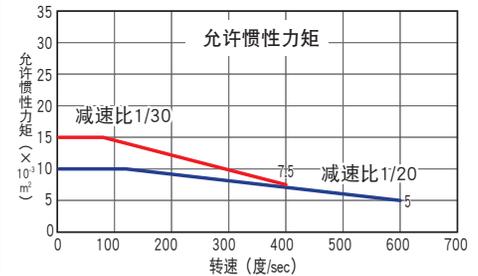
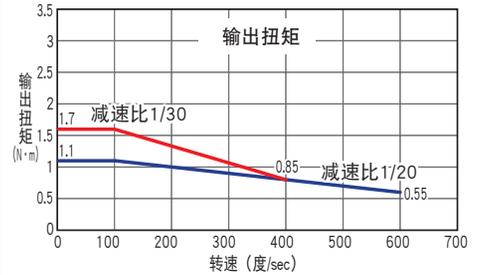
※不附带控制器。



※可按上述姿势安装。



■速度与输出扭矩，允许惯性力矩的关系图



- POINT** 选型注意事项
- 随着转速的增大，输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - 被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - 移动时的额定加速度为0.3G。
 - 使用多旋转规格进行无限旋转动作时，不可使用PMEC/PSEP控制器，敬请注意。
 - 刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - 可能无法同时满足允许惯性和允许制动扭矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2CR/W-RTB-I-28P-20-330-①-②-③	1/20	1.1	0.01	330
RCP2CR/W-RTB-I-28P-30-330-①-②-③	1/30	1.7	0.015	330
RCP2CR/W-RTBL-I-28P-20-360-①-②-③	1/20	1.1	0.01	360
RCP2CR/W-RTBL-I-28P-30-360-①-②-③	1/30	1.7	0.015	360

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/20	600
1/30	400

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTB	330	—
RTBL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格	
		适用控制器记号 P3	P1
标准型	P (1m)	—	—
	S (3m)	—	—
	M (5m)	—	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—
	—	—	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—	P1用为标准机械手电缆
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—	
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—	
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—	
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—	
	—	—	

③选项价格表(标准价格)

名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	参照综合产品目录	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

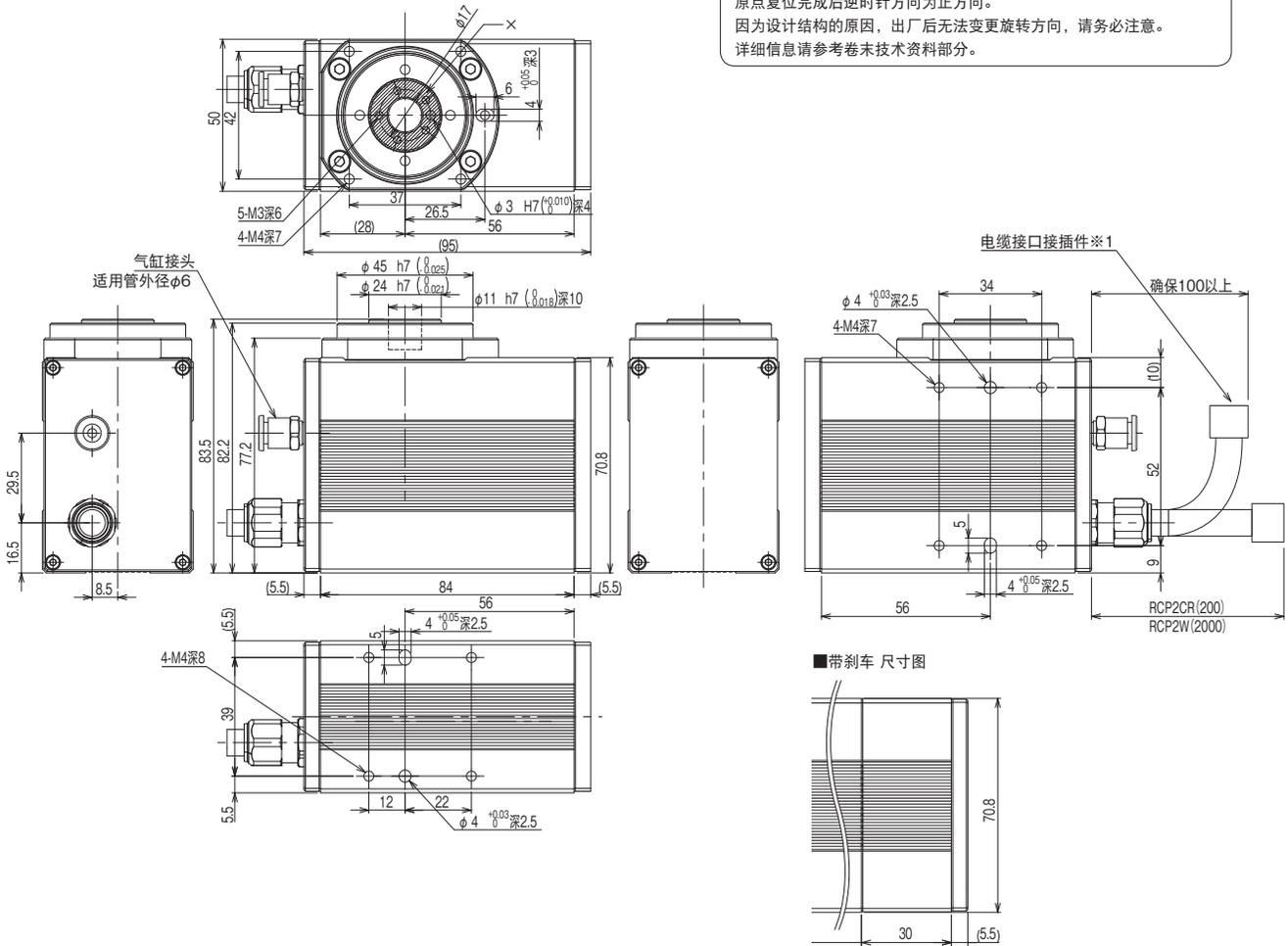
项目	内容	
	无尘室对应	防尘防滴对应
驱动方式	双曲线齿轮	
重复定位精度	±0.01度	
原点复位精度	±0.01度以内(RTB) / ±0.05度以内(RTBL)	
空转	±0.1度	
允许推力负载	50N	
允许负载力矩	3.9N·m	
刹车保持扭矩	0.4N·m	
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)	
洁净度	Class 10(Fed标准) 相当于Class 2.5(ISO标准)	
吸气用气管接头	单触式管接头 适用管径φ6	
吸气量	15 NI/min	
保护等级	— 相当于IP54	
空气净化用气管接头	— 单触式管接头 适用管径φ6	
空气净化流量	— 20 NI/min	
质量	0.96kg	



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。

注意

斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同，
即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时，从俯视图看，标准规格为先逆时针旋转，原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位，
原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因，出厂后无法变更旋转方向，请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。



※带刹车车型为1.2kg

质量(kg)	0.86
--------	------

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-28P①-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-28PWAI-PL①-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-28P①-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-28PI-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~ 230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-28P①-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-28P①-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-28P①-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-28P①-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时 ※① I/O种类(NP / PN) ※④轴数 ※④现场网络记号
 ※④编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型 但MSEL不能兼容WAI与SA。
 ※④ N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号

RCP2CR-RTC/RTCL

无尘室对应 电缸 旋转型 中型扁平型 主体宽度95mm 脉冲马达

RCP2W-RTC/RTCL

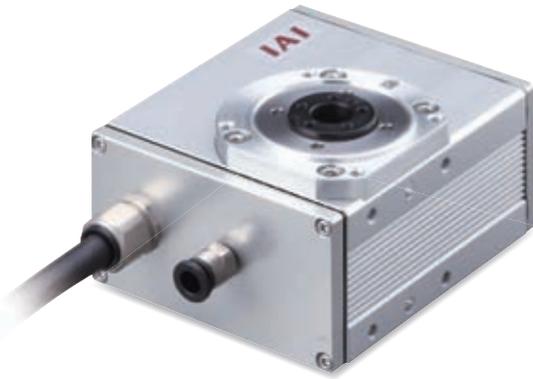
防尘防滴对应 电缸 旋转型 中型扁平型 主体宽度95mm 脉冲马达

型号项目	RCP2CR RCP2W	系列	类型	编码器种类	马达种类	减速比	旋转角度	适用控制器	电缆长度	选项
		RTC :330度旋转规格 RTCL:多旋转规格	I: 增量型 规格 ※使用简易绝对型 时型号也为“1”。	28P:脉冲马达 28口尺寸	20:减速比 1/20 30:减速比 1/30	330:330度 (RTC专用) 360:360度 (RTCL专用)	P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEP/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB	N:无 P:1m S:3m M:5m X□:指定长度 R□:机械电缆	NM:反向旋转规格 SA:轴接头 TA:平台接头	

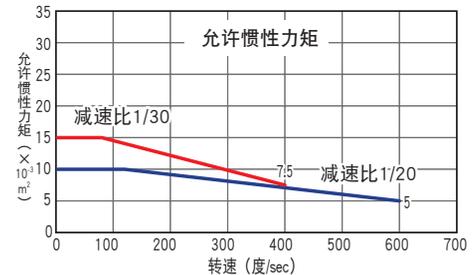
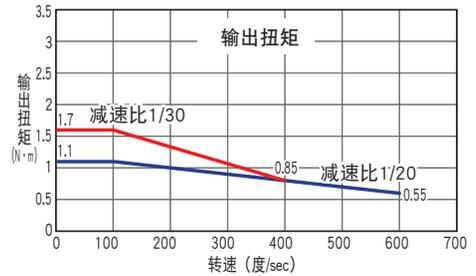
※不附带控制器。



※可按上述姿势安装。



速度 & 输出扭矩, 允许惯性力矩的关系图



- POINT**
选型注意事项
- 随着转速的增大，输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - 被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - 移动时的额定加速度为0.3G。
 - 使用多旋转规格进行无限旋转动作时，不可使用PMEC/PSEP控制器，敬请注意。
 - 刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - 可能无法同时满足允许惯性和允许启动扭矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2CR/W-RTC-I-28P-20-330-①-②-③	1/20	1.1	0.01	330
RCP2CR/W-RTC-I-28P-30-330-①-②-③	1/30	1.7	0.015	
RCP2CR/W-RTCL-I-28P-20-360-①-②-③	1/20	1.1	0.01	360
RCP2CR/W-RTCL-I-28P-30-360-①-②-③	1/30	1.7	0.015	

减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/20	600
1/30	400

(单位为度/s)

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTC	330	—
RTCL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格	
		P3	P1
标准型	P (1m)	—	—
	S (3m)	—	—
	M (5m)	—	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—	P1用为标准机械手电缆
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—	
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—	
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—	
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—	

③选项价格表(标准价格)

名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	参照综合产品目录	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

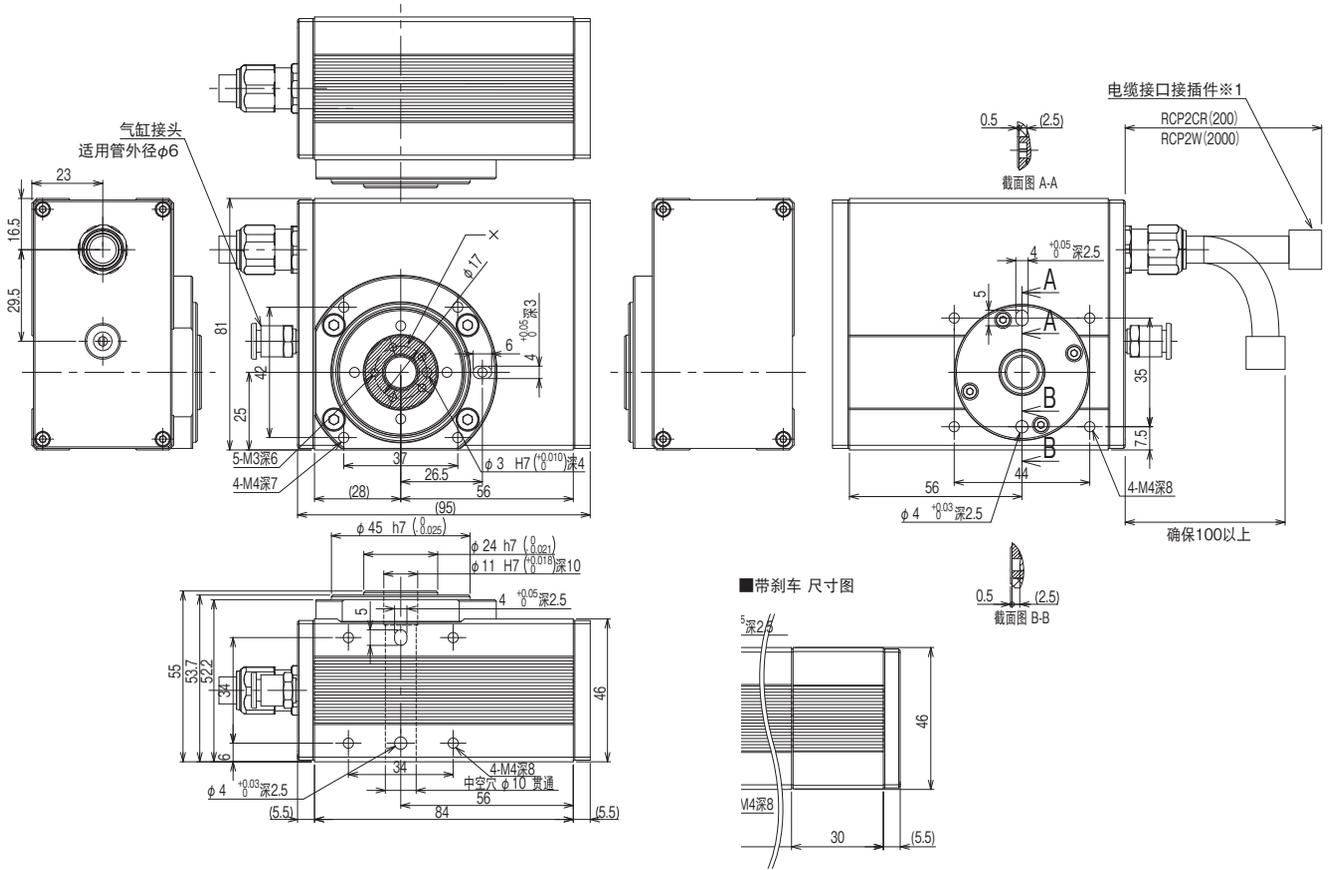
项目	内容	
	无尘室对应	防尘防滴对应
驱动方式	双曲线齿轮	
重复定位精度	±0.01度	
原点复位精度	±0.01度以内(RTC) / ±0.05度以内(RTCL)	
空转	±0.1度	
允许推力负载	50N	
允许负载力矩	3.9N·m	
刹车保持扭矩	0.4N·m	
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)	
洁净度	Class 10(Fed标准) 相当于Class 2.5(ISO标准)	
吸气用气管接头	单触式管接头 适用管径 φ6	
吸气流	15 NI/min	
保护等级	— 相当于IP54	
空气净化用气管接头	单触式管接头 适用管径 φ6	
空气净化流量	20 NI/min	
质量	1.04kg	



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。

注意

斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同，
即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时，从俯视图看，标准规格为先逆时针旋转，原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位，
原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因，出厂后无法变更旋转方向，请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。



※带车型为1.3kg
质量(kg) 0.92

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-28P①-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-28PWA1-PL①-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-28P①-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-28PI①-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~ 230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-28P①-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-28P①-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-28P①-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-28P①-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※①编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※② N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号
※① I/O种类(NP / PN) 但MSEL不能兼容WAI与SA。
※③轴数
※④现场网络记号

RCP2CR-RTBB/RTBBL

无尘室对应 电缸 旋转型 大型纵型 主体宽度76mm 脉冲马达

RCP2W-RTBB/RTBBL

防尘防滴对应 电缸 旋转型 大型纵型 主体宽度76mm 脉冲马达

■型号项目	RCP2CR RCP2W	—	—	I	—	35P	—	—	—	—	—	—	—	—	—
系列	RTBB :330度旋转规格 RTBBL:多旋转规格	—	—	I: 增量型 规格 ※使用简易绝对型 时型号也为“I”。	—	35P:脉冲马达 35□尺寸	—	—	—	—	—	—	—	—	—
类型	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
编码器种类	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
马达种类	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
减速比	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
旋转角度	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
适用控制器	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
电缆长度	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
选项	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—

※不附带控制器。

P1:PCON-CY/PL/PO/SE
PSEL
P3:PCON-CA/CB
PMEC/PSEP
MSEP/MCON
MSEL
PCON-CYB/PLB/POB

N:无
P:1m
S:3m
M:5m
X□:指定长度
R□:机械电缆

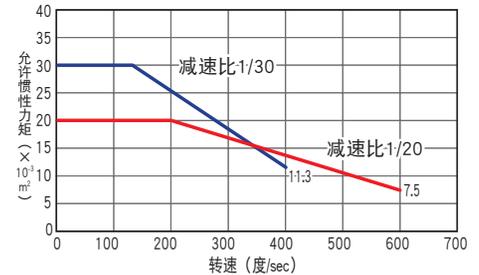
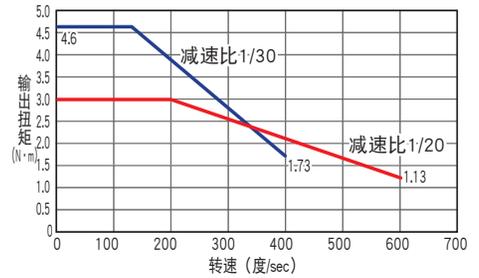
NM:反向旋转规格
SA:轴接头
TA:平台接头



※可按上述姿势安装。



■速度与输出扭矩，允许惯性力矩的关系图



- POINT**
选型注意事项
- (1)随着转速的增大，输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - (2)被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - (3)移动时的额定加速度为0.3G。
 - (4)使用多旋转规格进行无限旋转动作时，不可使用PMEC/PSEP控制器，敬请注意。
 - (5)刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - (6)可能无法同时满足允许惯性和允许制动扭矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m ²)	旋转角度 (度)
RCP2CR/W-RTBB-I-35P-20-330-①-②-③	1/20	3.0	0.02	330
RCP2CR/W-RTBB-I-35P-30-330-①-②-③	1/30	4.6	0.03	
RCP2CR/W-RTBBL-I-35P-20-360-①-②-③	1/20	3.0	0.02	360
RCP2CR/W-RTBBL-I-35P-30-360-①-②-③	1/30	4.6	0.03	

■减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)	
	1/20	1/30
330	600	400
360	600	400

(单位为度/s)

记号说明 ①适用控制器 ②电缆长度 ③选项

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTBB	330	—
RTBBL	360	—

②电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格	
		P3	P1
标准型	P (1m)	—	—
	S (3m)	—	—
	M (5m)	—	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—
	—	—	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—	P1用为标准机械手电缆
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—	
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—	
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—	
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—	
	—	—	

③选项价格表(标准价格)

名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	参照综合产品目录	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

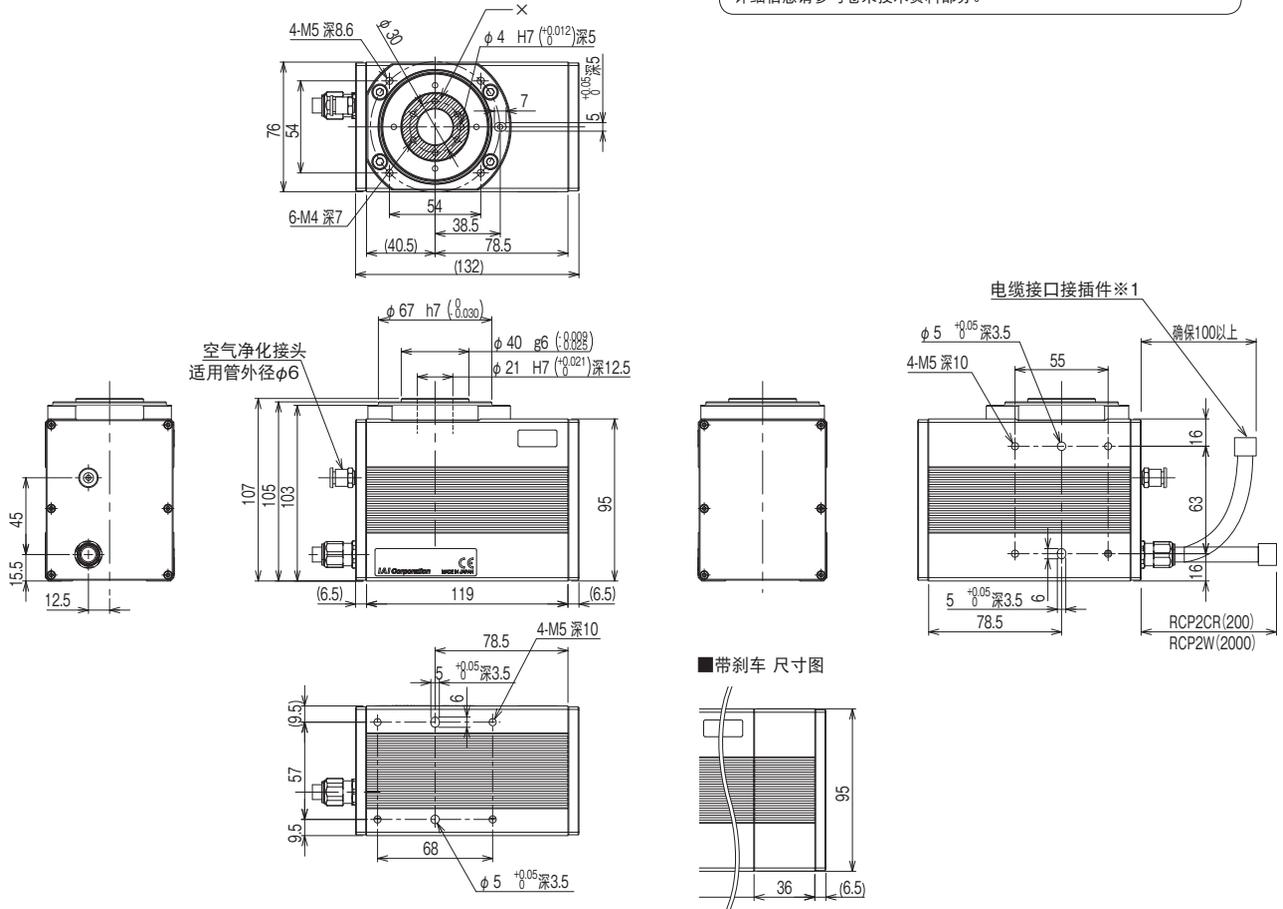
项目	内容	
	无尘室对应	防尘防滴对应
驱动方式	双曲线齿轮	
重复定位精度	±0.01度	
原点复位精度	±0.01度以内(RTBB) / ±0.03度以内(RTBBL)	
空转	±0.1度	
允许推力负载	200N	
允许负载力矩	17.7N·m	
刹车保持扭矩	2.9N·m	
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)	
洁净度	Class 10(Fed标准) 相当于Class 2.5(ISO标准)	—
吸气用气管接头	单触式管接头 适用管径 φ6	—
吸气量	20 NI/min	—
保护等级	—	相当于IP54
空气净化用气管接头	—	单触式管接头 适用管径 φ6
空气净化流量	—	40 NI/min
质量	2.5kg	



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。

注意

斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同，即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时，从俯视图看，标准规格为先逆时针旋转，原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位，原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因，出厂后无法变更旋转方向，请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。



※带刹车型为3.0kg

质量(kg)	2.3
--------	-----

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-35P④-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-35PWA1-PL④-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-35P④-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-35PI-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~ 230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-35P④-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-35P④-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-35P④-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-35P④-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※④编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※④ N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号
※① I/O种类(NP / PN)
※④轴数
※④现场网络记号
但MSEL不能兼容WAI与SA。

RCP2CR-RTCB/RTCBL

无尘室对应 电缸 旋转型 大型扁平型 主体宽度132mm 脉冲马达

RCP2W-RTCB/RTCBL

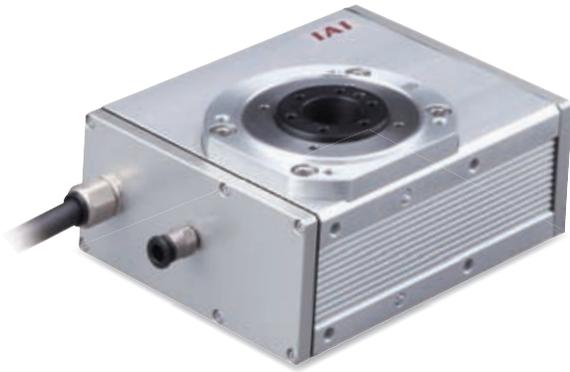
防尘防滴对应 电缸 旋转型 大型扁平型 主体宽度132mm 脉冲马达

型号项目	RCP2CR RCP2W	系列	类型	编码器种类	35P	马达种类	减速比	旋转角度	适用控制器	电缆长度	选项
			RTCB :330度旋转规格 RTCBL:多旋转规格	I:增量型规格 ※使用简易绝对型时型号也为“1”。	35P:脉冲马达 35□尺寸		20:减速比 1/20 30:减速比 1/30	330:330度 (RTCB专用) 360:360度 (RTCBL专用)	P1:PCON-CY/PL/PO/SE PSEL P3:PCON-CA/CB PMEC/PSEP MSEP/MCON MSEL PCON-CYB/PLB/POB	N:无 P:1m S:3m M:5m X□:指定长度 R□:机械电缆	NM:反向旋转规格 SA:轴接头 TA:平台接头

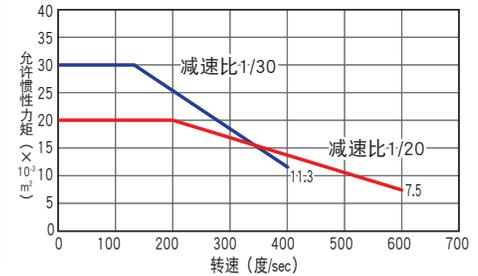
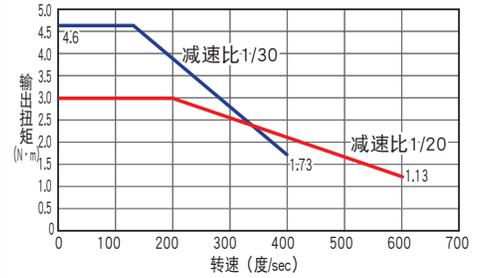
※不附带控制器。



※可按上述姿势安装。



速度与输出扭矩，允许惯性力矩的关系图



- POINT** 选型注意事项
- 随着转速的增大，输出扭矩逐渐减少。请通过右侧的输出扭矩表确认是否可获得动作所需的速度。
 - 被旋转工件的允许惯性力矩因转速而异。请通过右侧的允许惯性力矩表确认动作所需的惯性力矩是否在允许值内。
 - 移动时的额定加速度为0.3G。
 - 使用多旋转规格进行无限旋转动作时，不可使用PMEC/PSEP控制器，敬请注意。
 - 刹车为保持用。请勿用于制动/紧急停止。
 - 可能无法同时满足允许惯性和允许制动力矩。请务必确认负载扭矩在保持扭矩以下。

驱动轴性能

型号	减速比	最大转矩 (N·m)	允许惯性力矩 (kg·m²)	旋转角度 (度)
RCP2CR/W-RTCB-I-35P-20-330-①-②-③	1/20	3.0	0.02	330
RCP2CR/W-RTCB-I-35P-30-330-①-②-③	1/30	4.6	0.03	
RCP2CR/W-RTCBL-I-35P-20-360-①-②-③	1/20	3.0	0.02	360
RCP2CR/W-RTCBL-I-35P-30-360-①-②-③	1/30	4.6	0.03	

记号说明 ① 适用控制器 ② 电缆长度 ③ 选项

减速比与最高速度

旋转角度 (度)	330/360 (度)
1/20	600
1/30	400

(单位为度/s)

各类型的价格表(标准价格)

类型	旋转角度 (度)	标准价格
RTCB	330	—
RTCBL	360	—

② 电缆长度价格表(标准价格)

种类	电缆记号	标准价格	
		P3	P1
标准型	P (1m)	—	—
	S (3m)	—	—
	M (5m)	—	—
特殊长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	—	—
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	—	—
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	—	—
机械电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	—	P1 用为标准机械手电缆
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	—	
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	—	
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	—	
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	—	

③ 选项价格表(标准价格)

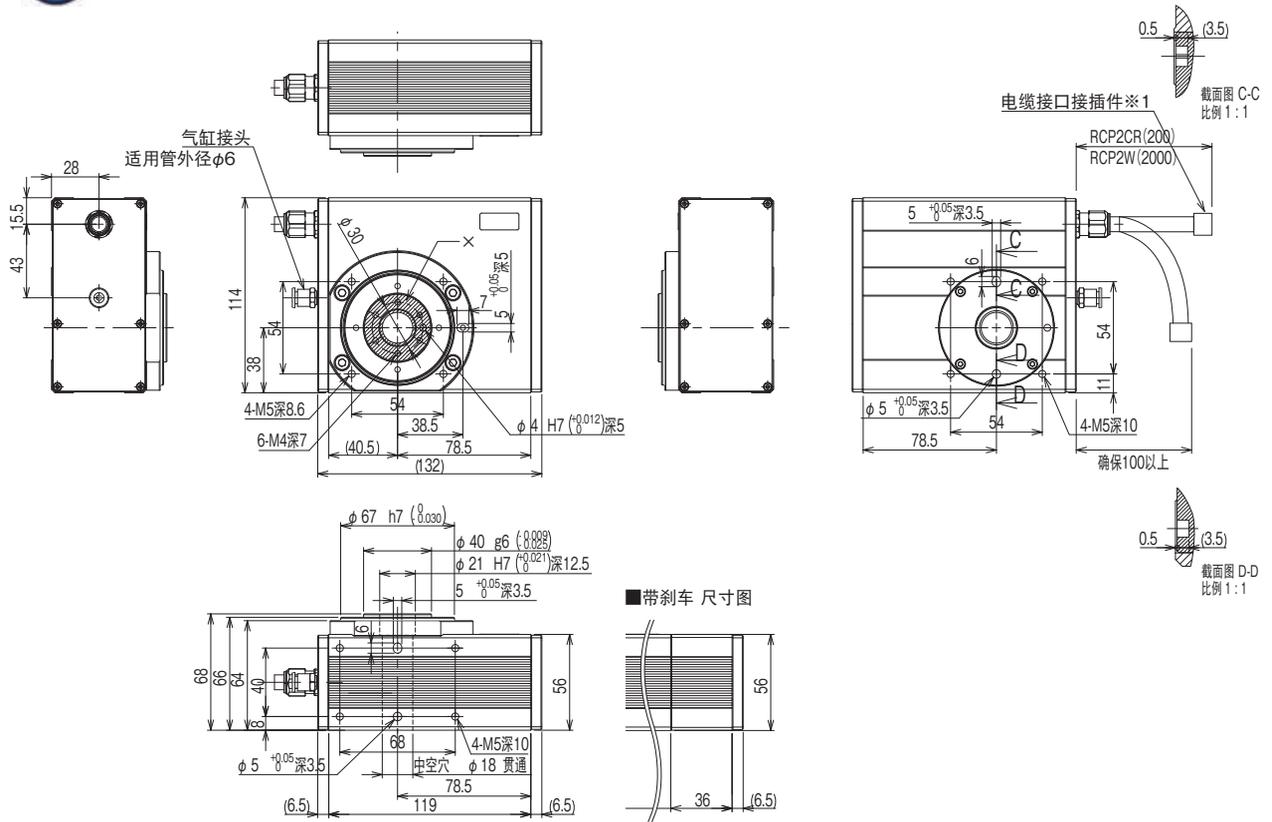
名称	选项记号	参考页	标准价格
刹车	B	参照综合产品目录	—
反向旋转规格	NM		—
轴接头	SA		—
平台接头	TA		—

驱动轴规格

项目	内容	
	无尘室对应	防尘防滴对应
驱动方式	双曲线齿轮	
重复定位精度	±0.01度	
原点复位精度	±0.01度以内(RTCB) / ±0.03度以内(RTCBL)	
空转	±0.1度	
允许推力负载	200N	
允许负载力矩	17.7N·m	
刹车保持扭矩	2.9N·m	
使用环境温度与湿度	0~40℃、85%RH以下(无凝露)	
洁净度	Class 10(Fed标准) 相当于Class 2.5(ISO标准)	
吸气用气管接头	单触式管接头 适用管径φ6	
吸气流	20 NI/min	
保护等级	— 相当于IP54	
空气净化用气管接头	单触式管接头 适用管径φ6	
空气净化流量	40 NI/min	
质量	2.4kg	



※1 连接马达、编码器电缆。
电缆的详情请参阅封底。



注意

斜线部×为旋转部。
标准规格 / 反向旋转规格(选项)的原点位置相同，即俯视图的旋转部所示位置。
原点复位时，从俯视图看，标准规格为先逆时针旋转，原点复位完成后顺时针旋转为正方向。
反向旋转规格则是先顺时针方向旋转执行原点复位，原点复位完成后逆时针方向为正方向。
因为设计结构的原因，出厂后无法变更旋转方向，请务必注意。
详细信息请参考卷末技术资料部分。

①适用控制器

RCP2系列的驱动轴可通过以下控制器动作。请选择与用途相符的机型。

名称	外观	型号	最多可连接轴数	最大定位点数	输入电源	标准价格
电磁阀多轴型 网络规格		MCON-C-①~④-0-0	C: 8	256点	DC24V	—
定位型 高输出规格		PCON-CA/CB-35P④-①-2-0	1	512点		—
脉冲串型 高输出规格		PCON-CA/CB-35PWA①-PL④-2-0		—		—
网络型 高输出规格		PCON-CA/CB-35P④-④-0-0		768点		—
程序控制型		PSEL-CS-1-35PI①-①-2-0	2	1500点	单相AC 100V~ 230V	—
程序控制 多轴型		MSEL-PC-1-35P④-①-2-4	4	30000点		—
程序控制 多轴型 配备网络板		MSEL-PC-1-35P④-④-0-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格		MSEL-PG-1-35P④-①-2-4				
程序控制 多轴型 符合安全等级规格配备网络板		MSEL-PG-1-35P④-④-0-4				
其他可连接机型	PSEP、PMEC、PCON-CY/PL/PO/SE、MSEP、PCON-CYB/PLB/POB					

※PSEL与MSEL的型号为1轴规格时
※④编码器种类 WAI: 增量型/SA: 简易绝对型
※④ N(NPN规格)或P(PNP规格)的记号

※① I/O种类(NP / PN) 但MSEL不能兼容WAI与SA。
※④轴数
※④现场网络记号

驱动轴、控制器连接电缆型号一览表

连接纵轴驱动轴与横轴控制器的电缆型号刊载于表中。
 电缆的接线内容、尺寸图请参照综合产品目录。
 此外，型号中的□□□填入电缆长度。最长可支持20m。 例)O80=8m

连接驱动轴		电缆类型	连接控制器			
			PMEC/PSEP	MSEP	PCON-CA	PCON-CY/SE/PL/PO PSEL
RCP2	RTBS/RTBSL/ RTCS/RTCSL	马达编码器一体型 机械电缆	CB-RPSEP-MPA□□□		CB-PCS-MPA□□□	
	RTB/RTC/ RTBB/RTCB	马达电缆	—		CB-RCP2-MA□□□	
		编码器电缆	—		CB-RCP2-PB□□□	
		编码器机械电缆	—		CB-RCP2-PB□□□-RB	
		马达编码器一体型 机械电缆	CB-PSEP-MPA□□□	—		
RCP2CR RCP2W	RTBS/RTBSL/ RTCS/RTCSL/ RTB/RTBL/ RTC/RTCL/ RTBB/RTBBL/ RTCB/RTCBL	马达编码器一体型 标准电缆	CB-CAN-MPA□□□		—	
	马达编码器一体型 机械电缆	CB-CAN-MPA□□□-RB		CB-PCS2-MPA□□□		

艾卫艾商贸（上海）有限公司

上海市虹桥路808号加华商务中心A8栋303室 邮编：200030 TEL 021-64484753 FAX 021-64483992
 E-mail shanghai@iai-robot.com

深圳分公司 深圳市福田区车公庙泰然工贸园泰然四路212栋502室 TEL 0755-23932307 FAX 0755-23932432
 E-mail shenzhen@iai-robot.com

株式会社アイエイアイ

本社 〒424-0103 静岡県静岡市清水区尾羽577-1 TEL 054-364-5105 FAX 054-364-2589

- | | | | | |
|--------|-----------|---------------------------------------|------------------|------------------|
| 東京営業所 | 〒105-0014 | 東京都港区芝3-24-7 芝エクスージビルディング4F | TEL 03-5419-1601 | FAX 03-3455-5707 |
| 大阪営業所 | 〒530-0002 | 大阪市北区曾根崎新地2-5-3 堂島TSSビル4F | TEL 06-6457-1171 | FAX 06-6457-1185 |
| 名古屋営業所 | 〒460-0008 | 名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F | TEL 052-269-2931 | FAX 052-269-2933 |
| 盛岡営業所 | 〒020-0062 | 岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F | TEL 019-623-9700 | FAX 019-623-9701 |
| 仙台営業所 | 〒980-0802 | 宮城県仙台市青葉区二日町14-15 アミ・グランデ二日町4F | TEL 022-723-2031 | FAX 022-723-2032 |
| 新潟営業所 | 〒940-0082 | 新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F | TEL 0258-31-8320 | FAX 0258-31-8321 |
| 宇都宮営業所 | 〒321-0953 | 栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F | TEL 028-614-3651 | FAX 028-614-3653 |
| 熊谷営業所 | 〒360-0847 | 埼玉県熊谷市籠原南1丁目312番地 あかりビル5F | TEL 048-530-6555 | FAX 048-530-6556 |
| 茨城営業所 | 〒300-1207 | 茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F | TEL 029-830-8312 | FAX 029-830-8313 |
| 多摩営業所 | 〒190-0023 | 東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F | TEL 042-522-9881 | FAX 042-522-9882 |
| 厚木営業所 | 〒243-0014 | 厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F | TEL 046-226-7131 | FAX 046-226-7133 |
| 長野営業所 | 〒390-0877 | 長野県松本市沢村2-15-23 昭和開発ビル2F | TEL 0263-37-5160 | FAX 0263-37-5161 |
| 甲府営業所 | 〒400-0031 | 山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F | TEL 055-230-2626 | FAX 055-230-2636 |
| 静岡営業所 | 〒424-0103 | 静岡県静岡市清水区尾羽577-1 | TEL 054-364-6293 | FAX 054-364-2589 |
| 浜松営業所 | 〒430-0936 | 静岡県浜松市中区大工町125 大発地所ビル7F | TEL 053-459-1780 | FAX 053-458-1318 |
| 豊田営業所 | 〒446-0056 | 愛知県安城市三河安城町1-9-2 第二東祥ビル3F | TEL 0566-71-1888 | FAX 0566-71-1877 |
| 金沢営業所 | 〒920-0024 | 石川県金沢市西念3-1-32 西清ビルA2F | TEL 076-234-3116 | FAX 076-234-3107 |
| 京都営業所 | 〒612-8401 | 京都市伏見区深草下川原町22-11 市川ビル3F | TEL 075-646-0757 | FAX 075-646-0758 |
| 兵庫営業所 | 〒673-0898 | 兵庫県明石市樽屋町8-34 大同生命明石ビル8F | TEL 078-913-6333 | FAX 078-913-6339 |
| 岡山営業所 | 〒700-0973 | 岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOTO-ROOT BLD.101 | TEL 086-805-2611 | FAX 086-244-6767 |
| 広島営業所 | 〒730-0802 | 広島市中区本川町2-1-9 日宝本川町ビル5F | TEL 082-532-1750 | FAX 082-532-1751 |
| 松山営業所 | 〒790-0905 | 愛媛県松山市樽味4-9-22 フォーレスト21 1F | TEL 089-986-8562 | FAX 089-986-8563 |
| 福岡営業所 | 〒812-0013 | 福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F | TEL 092-415-4466 | FAX 092-415-4467 |
| 大分出張所 | 〒870-0823 | 大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウムIII2F | TEL 097-543-7745 | FAX 097-543-7746 |
| 熊本営業所 | 〒862-0954 | 熊本市中心区神水1-38-33 幸山ビル1F | TEL 096-386-5210 | FAX 096-386-5112 |

IAI America, Inc.
 Head Office 2690W 237th Street Torrance CA 90505
 Chicago Office 1261 Hamilton Parkway Itasca, IL 60143

IAI Industrieroboter GmbH
 Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

IAI (Shanghai) Co., Ltd.
 SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8303.308
 Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.
 825 PhairojKijja Tower 12th Floor, Bangna-Trad RD.,
 Bangna, Bangna, Bangkok 10260, Thailand

http://www.iai-robot.co.jp

因产品改良等原因，记载内容若有变更，恕不另行通知。