

# ISDACR-W-600

# ISPDACR-W-600 高精度规格

±20μm  
标准

无尘规格

超大型

本体宽  
198mm

600W

±10μm  
高精度

■型号项目	□	—	W	—	□	—	600	—	□	—	□	—	T2	—	□	—	□
	系列	—	类型	—	编码器种类	—	马达种类	—	导程	—	行程	—	适用控制器	—	电缆长	—	选项
	ISDACR :标准规格				I:增量型		600 : 600W		40 : 40mm		100 : 100mm		T2 : SCON		N : 无		请参考
	ISPDACR :高精度规格				A:绝对型				20 : 20mm		?		SSEL		S : 3m		请参考
									10 : 10mm		1300 : 1300mm		XSEL-P/Q		M : 5m		下述选项表
											(每50mm)		XSEL-RA/SA		X□□ :指定长度		

※不附带控制器。  
※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※垂直·侧立·吊顶姿势安装时,根据机型不同,有不同的使用限制。详细内容请参考1-345页。



技术资料▶1-323  
特规对应▶1-357

**POINT**  
选型注意

(注1)行程加长后,受滚珠丝杆的危险转速影响最高速度会降低。(各行程最高速度参考下表)

(注1)负载质量是以加速度0.3G条件下动作时的值。随加速度的提升,负载质量会下降。  
详细内容请参考1-461页。

(注3、4、5)【 】内为ISPDACR系列数值。

(※)选择双滑块时的动态允许负载力矩、负载伸出长请参考1-337页。

## 型号性能

### ■导程与负载质量

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)	最大负载质量(注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nl/min)	行程 (mm)
			水平(kg)	垂直(kg)			
ISDACR[ISPDACR]-W-①-600-40-②-T2-③-L-④	600	40	60	14	255	120	100~1300 (每50mm)
ISDACR[ISPDACR]-W-①-600-20-②-T2-③-L-④		20	120	29	510	60	
ISDACR[ISPDACR]-W-①-600-10-②-T2-③-L-④		10	150	60	1020	40	

记号说明 ①编码器种类 ②行程 ③电缆长 ④选项

### ■行程与最高速度

行程 导程	100~700	750 800	850 900	950 1000	1050 1100	1150 1200	1250 1300
	40	2000	1965	1605	1335	1130	970
20	1000	980	800	665	565	485	420
10	500	490	400	330	280	240	210

(单位为mm/s)

### ①编码器种类/②行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类			
	增量型		绝对型	
	ISDACR	ISPDACR	ISDACR	ISPDACR
100	○	○	○	○
150/200	○	○	○	○
250/300	○	○	○	○
350/400	○	○	○	○
450/500	○	○	○	○
550/600	○	○	○	○
650/700	○	○	○	○
750/800	○	○	○	○
850/900	○	○	○	○
950/1000	○	○	○	○
1050/1100	○	○	○	○
1150/1200	○	○	○	○
1250/1300	○	○	○	○

### ③电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准	S(3m)		○
标准类型	M(5m)		○
指定长度	X06(6m)	○	○
	~X10(10m)		
	~X30(30m)	○	○

※标准为柔性电缆。  
※维护保养用电缆请参考1-273页。

### ④选项

名称	型号	参考页
AQ封圈	AQ	→5-161
刹车	B	→5-161
蠕变传感器	C	→5-161
原点限位传感器(标准配备)	L	→5-164
主轴指定	LM	→5-164
反原点规格	NM	→5-164
从轴指定	S	→5-164
吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167
双滑块规格	W	→5-167

### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式(注3)	滚珠丝杆φ20mm 滚轧C10相当【C5相当】
重复定位精度(注4)	±0.02mm【±0.01mm】
基座	材质:铝 表面白色耐酸铝处理
空转值(注5)	0.05mm以下【0.02mm以下】
动态允许负载力矩(※)	Ma:162N·m Mb:231N·m Mc:455N·m
无尘等级	Class10(Fed.Std.209D)、Class2.5相当(ISO 14644-1标准)
润滑脂	使用低发尘润滑脂(滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径 φ12

•参考负载伸出长/Ma方向800mm以下 Mb·Mc方向800mm以下  
(※)基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请通过1-328页确认行走寿命。



# ISDACR-W-750

# ISPDACR-W-750 高精度规格

±20μm  
标准

无尘  
规格

超大型

本体宽  
198  
mm

750  
W

±10μm  
高精度

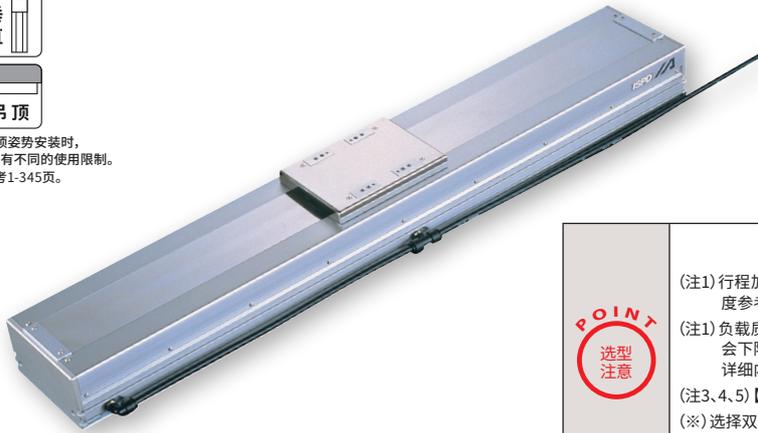
■型号项目

系列	—	类型	—	编码器种类	—	马达种类	—	导程	—	行程	—	适用控制器	—	电缆长	—	选项
ISDACR :标准规格		ISPDACR :高精度规格		I:增量型 A:绝对型		750 : 750W		50 : 50mm 25 : 25mm		100 : 100mm ? : 1300mm (每50mm)		T2 : SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA		N : 无 S : 3m M : 5m X□□ : 指定长度		请参考 下述选项表

※不附带控制器。  
※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※垂直·侧立·吊顶姿势安装时，根据机型不同，有不同的使用限制。详细内容请参考1-345页。



技术资料▶1-323  
特规对应▶1-357

**POINT 选型注意**

(注1)行程加长后，受滚珠丝杆的危险转速影响最高速度会降低。(各行程最高速度参考下表)

(注1)负载质量是以加速度0.3G条件下动作时的值。随加速度的提升，负载质量会下降。详细内容请参考1-461页。

(注3、4、5)【】内为ISPDACR系列数值。

(※)选择双滑块时的动态允许负载力矩、负载伸出长请参考1-337页。

## 型号性能

### ■导程与负载质量

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)	最大负载质量 (注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nl/min)	行程 (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)			
ISDACR [ISPDACR]-W-①-750-50-②-T2-③-L-④	750	50	60	14	255	120	100~1300 (每50mm)
ISDACR [ISPDACR]-W-①-750-25-②-T2-③-L-④		25	120	29	510	60	

### ■行程与最高速度

行程 导程	最高速度 (mm/s)				
	100~900	950~1000	1050~1100	1150~1200	1250~1300
50	2000	1780	1525	1320	
25	1250	1050	890	760	660

记号说明 ① 编码器种类 ② 行程 ③ 电缆长 ④ 选项

(单位为mm/s)

### ① 编码器种类/② 行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类			
	增量型		绝对型	
	ISDACR	ISPDACR	ISDACR	ISPDACR
100	○	○	○	○
150/200	○	○	○	○
250/300	○	○	○	○
350/400	○	○	○	○
450/500	○	○	○	○
550/600	○	○	○	○
650/700	○	○	○	○
750/800	○	○	○	○
850/900	○	○	○	○
950/1000	○	○	○	○
1050/1100	○	○	○	○
1150/1200	○	○	○	○
1250/1300	○	○	○	○

### ③ 电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准类型	S (3m)		○
	M (5m)		○
指定长度	X06 (6m)	○	
	~X10 (10m)		○
	X11 (11m)	○	
	~X30 (30m)		○

※标准为柔性电缆。  
※维护保养用电缆请参考1-273页。

### ④ 选项

名称	型号	参考页
AQ封圈	AQ	→5-161
刹车	B	→5-161
端变传感器	C	→5-161
原点限位传感器 (标准配备)	L	→5-164
主轴指定	LM	→5-164
反原点规格	NM	→5-164
从轴指定	S	→5-164
吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167
双滑块规格	W	→5-167

### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式 (注3)	滚珠丝杆φ25mm 滚轧C10相当 [C5相当]
重复定位精度 (注4)	±0.02mm [±0.01mm]
基座	材质:铝 表面白色耐酸铝处理
空转值 (注5)	0.05mm以下 [0.02mm以下]
动态允许负载力矩 (※)	Ma:162N·m Mb:231N·m Mc:455N·m
无尘等级	Class10 (Fed.Std.209D)、Class2.5相当 (ISO 14644-1标准)
润滑脂	使用低发尘润滑脂 (滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径 φ12

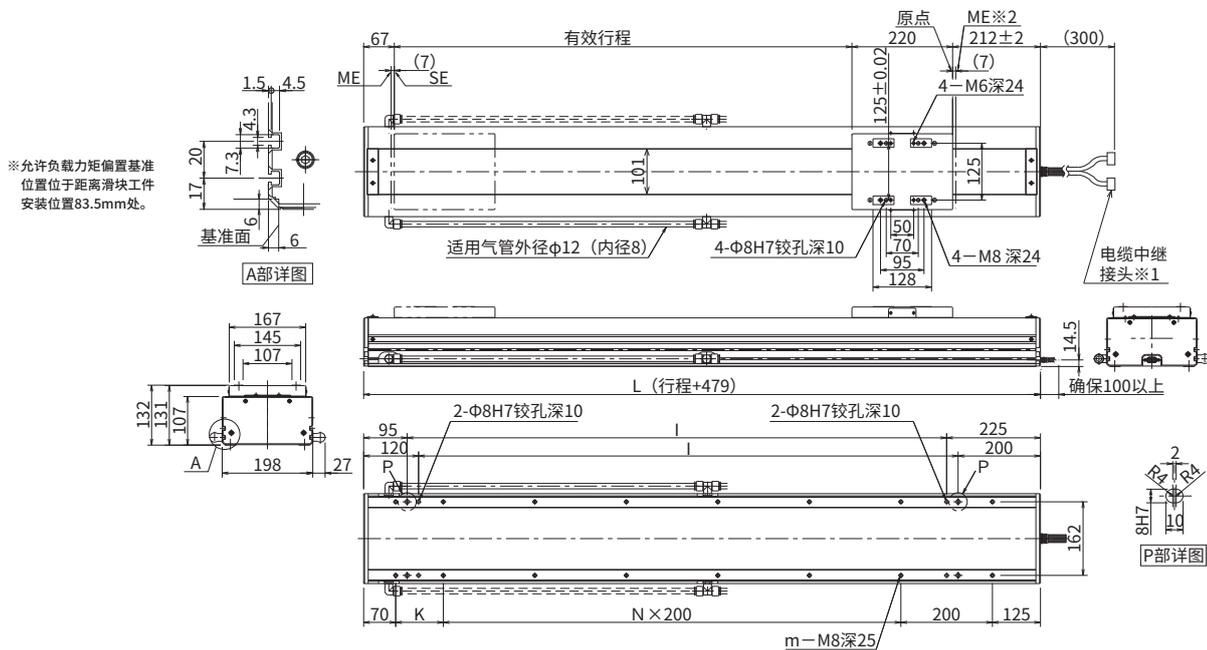
·参考负载伸出长/Ma方向800mm以下 Mb·Mc方向800mm以下  
(※)基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请通过1-328页确认行走寿命。

尺寸图

CAD图纸可以从IAI主页下载。  
www.iai-robot.co.jp



ME:机械末端  
SE:行程末端



- ※1 连接马达电缆、编码器电缆及限位传感器电缆。电缆详细内容请参考1-273页。
- ※2 原点复位时滑块会一直移动到机械末端(ME), 请注意不要与周围物品产生干涉。
- ※ 如果更改原点方向, 必须进行返厂调整, 敬请注意。

各行程尺寸·质量

※带刹车的外形尺寸相同。质量增加0.5kg。

行程	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300
L	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199	1249	1299	1349	1399	1449	1499	1549	1599	1649	1699	1749	1799
I	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179	1229	1279	1329	1379	1429	1479
K	204	254	304	354	404	454	504	554	604	654	704	754	804	854	904	954	1004	1054	1104	1154	1204	1254	1304	1354	1404
N	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
m	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18
质量(kg)	23.4	24.4	25.5	26.5	27.5	28.5	29.5	30.5	31.5	32.6	33.6	34.6	35.6	36.6	37.6	38.6	39.7	40.7	41.7	42.7	43.7	44.7	45.8	46.8	47.8

适用控制器

IS (P) DACR系列的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法				最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选		
SCON-CB/CGB		1	单相 AC200V	●	●	—	DeviceNet CC-Link 自由丹那 CompoNet MECHATROLINK EtherCAT EtherNet/IP 自由丹那 自由丹那	512 (现场网络规格为768)	→6-101
SCON-LC/LCG		1		—	—	●		512 (现场网络规格为768)	→6-127
SSEL-CS		2		●	—	●		20000	→6-181
XSEL-P/Q/RA/SA		8	单相AC200V 三相AC200V	—	—	●	55000 (根据型号而有所不同)	→6-205	

※W型标准附带原点限位传感器, 请使用限位传感器规格的控制器。

# ISDACR-WX-600

# ISPDACR-WX-600 高精度规格

±20μm 标准

无尘规格

超大型

中间支持型

本体宽 198mm

600W

±10μm 高精度

■型号项目  — **WX** —  — **600** —  —  — **T2** —  —

系列 — 类型 — 编码器种类 — 马达种类 — 导程 — 行程 — 适用控制器 — 电缆长 — 选项  
 ISDACR :标准规格 I:增量型 600 : 600W 40 : 40mm 900 : 900mm T2 : SCON N :无 请参考  
 ISPDACR :高精度规格 A:绝对型 20 : 20mm 2500 : 2500mm (每50mm) XSEL-P/Q XSEL-RA/SA S :3m M:5m 请参  
 下选项表

※不附带控制器。

※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※安装方法请参考 1-345页。



技术资料 ▶ 1-323  
 特规对应 ▶ 1-357



(注1) 行程加长后,受滚珠丝杆的危险转速影响最高速度会降低。(各行程最高速度参考下表)  
 (注2) 加速度最大为0.3G。  
 (注3、4、5) 【 】内为ISPDACR系列数值。

## 型号性能

### ■导程与负载质量

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)	最大负载质量(注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nℓ/min)	行程 (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)			
ISDACR[ISPDACR]-WX-①-600-40-②-T2-③-L-④	600	40	60	水平专用	255	120	900~2500 (每50mm)
ISDACR[ISPDACR]-WX-①-600-20-②-T2-③-L-④		20	120		510	60	

记号说明 ① 编码器种类 ② 行程 ③ 电缆长 ④ 选项

### ■行程与最高速度

行程/导程	行程 (mm)					
	900~1300	1350/1400	1450/1500	1550/1600	1650/1700	1750/1800
40	2000	1965	1725	1530	1365	1225
20	1000	980	860	765	680	610

行程/导程	行程 (mm)					
	1850/1900	1950/2000	2050/2100	2150/2200	2250/2300	2350/2400
40	1110	1005	915	840	770	710
20	555	500	455	420	385	325

(单位为mm/s)

### ① 编码器种类/② 行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类			
	增量型		绝对型	
	ISDACR	ISPDACR	ISDACR	ISPDACR
900	○	○	○	○
950/1000	○	○	○	○
1050/1100	○	○	○	○
1150/1200	○	○	○	○
1250/1300	○	○	○	○
1350/1400	○	○	○	○
1450/1500	○	○	○	○
1550/1600	○	○	○	○
1650/1700	○	○	○	○
1750/1800	○	○	○	○
1850/1900	○	○	○	○
1950/2000	○	○	○	○
2050/2100	○	○	○	○
2150/2200	○	○	○	○
2250/2300	○	○	○	○
2350/2400	○	○	○	○
2450/2500	○	○	○	○

### ③ 电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准	S (3m)		○
类型	M (5m)		○
指定长度	X06 (6m)	○	○
	~X10 (10m)	○	○
	X11 (11m)	○	○
	~X30 (30m)		○

※标准为柔性电缆。  
 ※维护保养用电缆请参考1-273页。

### ④ 选项

名称	型号	参考页
AQ封圈	AQ	→5-161
刹车	B	→5-161
蠕变传感器	C	→5-161
原点限位传感器 (标准配备)	L	→5-164
主轴指定	LM	→5-164
反原点规格	NM	→5-164
从轴指定	S	→5-164
吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167

### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式 (注3)	滚珠丝杆φ20mm 滚珠C10相当【C5相当】
重复定位精度 (注4)	±0.02mm【±0.01mm】
材质	铝 表面白色耐酸铝处理
空转值 (注5)	0.05mm以下【0.02mm以下】
动态允许负载力矩 (※)	Ma:162N·m Mb:231N·m Mc:455N·m
无尘等级	Class10 (Fed.Std.209D), Class2.5相当 (ISO 14644-1标准)
润滑脂	使用低发尘润滑脂 (滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径 φ12

•参考负载伸出长/Ma方向800mm以下 Mb·Mc方向800mm以下  
 (※)基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请通过1-328页确认行走寿命。

尺寸图

CAD图纸可以从IAI主页下载。

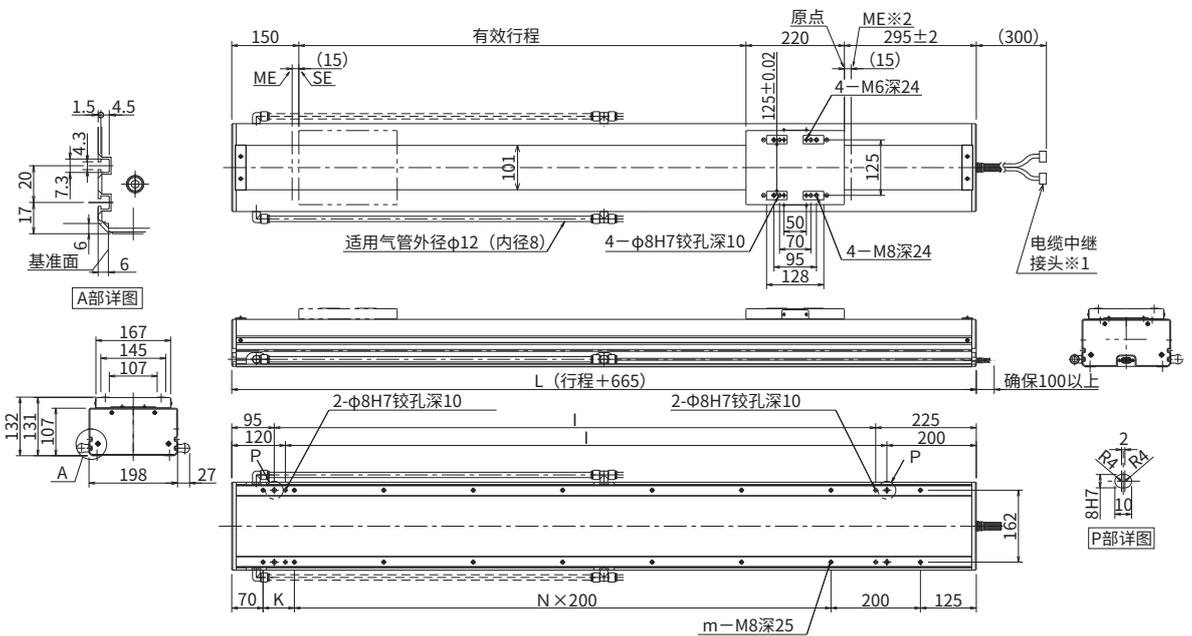
www.iai-robot.co.jp

二维 CAD

三维 CAD

ME:机械末端  
SE:行程末端

※允许负载力矩偏差基准位置位于距离滑块工件安装位置83.5mm处。



※中间支持型出于构造上的原因,在水平侧立方向及垂直方向下无法使用。

- ※1 连接马达电缆、编码器电缆及限位传感器电缆。电缆详细内容请参考1-273页。
- ※2 原点复位时滑块会一直移动到机械末端(ME),请注意不要与周围物品产生干涉。
- ※ 如果更改原点方向,必须进行返厂调整,敬请注意。

各行程尺寸·质量

※带刹车的外形尺寸相同。质量增加0.5kg。

行程	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500
L	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065	2115	2165	2215	2265	2315	2365	2415	2465	2515	2565	2615	2665	2715	2765	2815	2865	2915	2965	3015	3065	3115	3165
I	1245	1295	1345	1395	1445	1495	1545	1595	1645	1695	1745	1795	1845	1895	1945	1995	2045	2095	2145	2195	2245	2295	2345	2395	2445	2495	2545	2595	2645	2695	2745	2795	2845
K	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170
N	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	11	11	11	11	12	12	12	12	13	13	13
m	16	16	18	18	18	18	20	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26	26	26	26	28	28	28	28	30	30	30	30	32	32	32
质量(kg)	39.5	40.5	41.5	42.6	43.6	44.6	45.6	46.6	47.6	48.7	49.7	50.7	51.7	52.7	53.8	54.8	55.8	56.8	57.8	58.8	59.9	60.9	61.9	62.9	63.9	65.0	66.0	67.0	68.0	69.0	70.0	71.1	72.1

适用控制器

IS (P) DACR系列的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法				最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选		
SCON-CB/CGB		1	单相 AC200V	●	●	—	DeviceNet CC-Link 现场总线 CompoNet MECHATROLINK EtherCAT EtherNet/IP 注 根据控制器类型不同,可选用的现场网络种类也不同。详情请参阅参考页确认。	512 (现场网络规格为768)	→6-101
SCON-LC/LCG		1		—	—	●		512 (现场网络规格为768)	→6-127
SSEL-CS		2		●	—	●		20000	→6-181
XSEL-P/Q/RA/SA		8	单相AC200V 三相AC200V	—	—	●	55000 (根据型号而有所不同)	→6-205	

※WX型标准附带原点限位传感器,请使用限位传感器规格的控制器。

无尘规格

防尘·防滴规格

RCP6CR/  
RCP6SCR

RCP5  
CR

RCP4  
CR

RCP2  
CR

RCA  
CR

RCS3  
CR

RCS2  
CR

DDACR

ISDBC/  
ISPDACR

SSPDA  
CR

ISDACR/  
ISPDACR

IXP

IX-  
NNC

# ISDACR-WX-750

# ISPDACR-WX-750 高精度规格



无尘规格 超大型 中间支持型 本体宽 198mm 750W

■型号项目

系列	—	类型	—	编码器种类	—	马达种类	—	导程	—	行程	—	适用控制器	—	电缆长	—	选项
ISDACR :标准规格		ISPDACR :高精度规格		I:增量型 A:绝对型		750 : 750W		50 : 50mm 25 : 25mm		900 : 900mm ? : 2500mm (每50mm)		T2 : SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA		N : 无 S : 3m M : 5m X□□ : 指定长度		请参考 下述选项表

※不附带控制器。  
※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※安装方法请参考1-345页。



技术资料▶1-323  
特规对应▶1-357

**POINT 选型注意**

(注1) 行程加长后,受滚珠丝杆的危险转速影响最高速度会降低。(各行程最高速度参考下表)  
(注2) 加速度最大为0.3G。  
(注3、4、5) 【 】内为ISPDACR系列数值。

### 型号性能

#### ■导程与负载质量

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)		最大负载质量 (注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nl/min)	行程 (mm)
		水平 (kg)	垂直 (kg)	水平 (kg)	垂直 (kg)			
ISDACR [ISPDACR]-WX-①-750-50-②-T2-③-L-④	750	50	60	水平专用		255	120	900~2500 (每50mm)
ISDACR [ISPDACR]-WX-①-750-25-②-T2-③-L-④		25	120			510	60	

记号说明 ① 编码器种类 ② 行程 ③ 电缆长 ④ 选项

#### ■行程与最高速度

行程导程	900~1500		1550 1600	1650 1700	1750 1800	1850 1900
	50	2000			1930	1740
25	1250	1200	1075	965	870	

行程导程	1950	2050	2150	2250	2350	2450
	50	1580	1440	1320	1210	1115
25	790	720	660	605	555	515

(单位为mm/s)

#### ① 编码器种类/② 行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类			
	增量型		绝对型	
	ISDACR	ISPDACR	ISDACR	ISPDACR
900	○	○	○	○
950/1000	○	○	○	○
1050/1100	○	○	○	○
1150/1200	○	○	○	○
1250/1300	○	○	○	○
1350/1400	○	○	○	○
1450/1500	○	○	○	○
1550/1600	○	○	○	○
1650/1700	○	○	○	○
1750/1800	○	○	○	○
1850/1900	○	○	○	○
1950/2000	○	○	○	○
2050/2100	○	○	○	○
2150/2200	○	○	○	○
2250/2300	○	○	○	○
2350/2400	○	○	○	○
2450/2500	○	○	○	○

#### ③ 电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准类型	S (3m)		○
	M (5m)		○
指定长度	X06 (6m)		○
	~X10 (10m)	○	○
	~X11 (11m)		○
	~X30 (30m)	○	○

※标准为柔性电缆。  
※维护保养用电缆请参考1-273页。

#### ④ 选项

名称	型号	参考页
AQ封圈	AQ	→5-161
刹车	B	→5-161
蠕变传感器	C	→5-161
原点限位传感器 (标准配备)	L	→5-164
主轴指定	LM	→5-164
反原点规格	NM	→5-164
从轴指定	S	→5-164
吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167

#### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式 (注3)	滚珠丝杆φ25mm 滚轧C10相当 [C5相当]
重复定位精度 (注4)	±0.02mm [±0.01mm]
基座	材质:铝 表面白色耐酸铝处理
空转值 (注5)	0.05mm以下 [0.02mm以下]
动态允许负载力矩 (※)	Ma:162N·m Mb:231N·m Mc:455N·m
无尘等级	Class10 (Fed.Std.209D), Class2.5相当 (ISO 14644-1标准)
润滑脂	使用低发尘润滑脂 (滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径 φ12

•参考负载伸出长/Ma方向800mm以下 Mb·Mc方向800mm以下  
(※)基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请通过1-328页确认行走寿命。

尺寸图

CAD图纸可以从IAI主页下载。

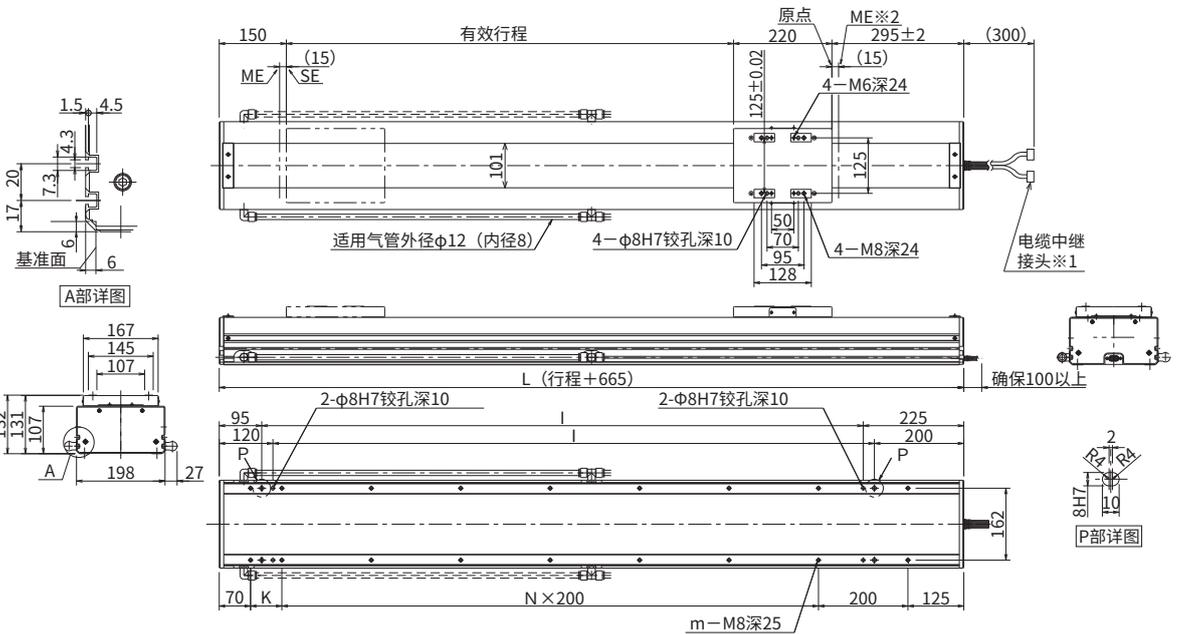
www.iai-robot.co.jp

二维 CAD

三维 CAD

ME:机械末端  
SE:行程末端

※允许负载力矩偏差基准位置位于距离滑块工件安装位置83.5mm处。



※中间支持型出于构造上的原因,在水平侧立方向及垂直方向下无法使用。

- ※1 连接马达电缆、编码器电缆及限位传感器电缆。电缆详细内容请参考1-273页。
- ※2 原点复位时滑块会一直移动到机械末端(ME),请注意不要与周围物品产生干涉。
- ※ 如果更改原点方向,必须进行返厂调整,敬请注意。

■各行程尺寸·质量

※带刹车的外形尺寸相同。

行程	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600	1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500
L	1565	1615	1665	1715	1765	1815	1865	1915	1965	2015	2065	2115	2165	2215	2265	2315	2365	2415	2465	2515	2565	2615	2665	2715	2765	2815	2865	2915	2965	3015	3065	3115	3165
I	1245	1295	1345	1395	1445	1495	1545	1595	1645	1695	1745	1795	1845	1895	1945	1995	2045	2095	2145	2195	2245	2295	2345	2395	2445	2495	2545	2595	2645	2695	2745	2795	2845
K	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170
N	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	10	10	10	10	11	11	11	11	12	12	12	12	13	13	13
m	16	16	18	18	18	18	20	20	20	22	22	22	22	24	24	24	24	26	26	26	26	28	28	28	28	30	30	30	30	32	32	32	
质量(kg)	44.5	45.5	46.6	47.6	48.6	49.6	50.6	51.6	52.6	53.7	54.7	55.7	56.7	57.7	58.7	59.7	60.8	61.8	62.8	63.8	64.8	65.8	66.9	67.9	68.9	69.9	70.9	71.9	72.9	74.0	75.0	76.0	77.0

适用控制器

IS (P) DACR系列的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法				最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选		
SCON-CB/CGB		1	单相 AC200V	●	●	—	DeviceNet CC-Link EtherCAT EtherNet/IP	512 (现场网络规格为768)	→6-101
SCON-LC/LCG		1		—	—	●	CompoNet MECHATROLINK EtherCAT EtherNet/IP	512 (现场网络规格为768)	→6-127
SSEL-CS		2		●	—	●	DeviceNet CC-Link EtherCAT EtherNet/IP	20000	→6-181
XSEL-P/Q/RA/SA		8	单相AC200V 三相AC200V	—	—	●	DeviceNet CC-Link EtherCAT EtherNet/IP	55000 (根据型号而有所不同)	→6-205

※WX型标准附带原点限位传感器,请使用限位传感器规格的控制器。

无尘规格

防尘·防滴规格

RCP6CR/  
RCP65CR

RCP5  
CR

RCP4  
CR

RCP2  
CR

RCA  
CR

RCS3  
CR

RCS2  
CR

DDACR

ISDBC/  
ISPDBC

SSPDA  
CR

ISDACR/  
ISPDACR

IXP

IX-  
NNC